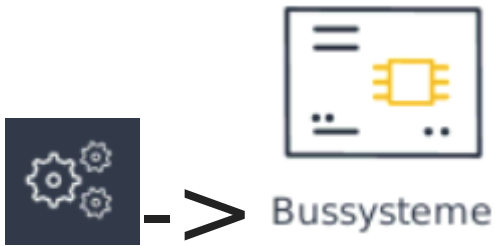


# Allgemein



## Funktion

In diesem Menü können Sie **Ausschließlich Wechselrichter und Hybridwechselrichter** einlesen

### Wechselrichter BUS-Einstellungen

Wählen Sie die Bussysteme die verwendet werden sollen:

|           |                                    | Abschluss-widerstand                | aktuell: |
|-----------|------------------------------------|-------------------------------------|----------|
| BUS 1     | <div>BUS 1 Aktivieren</div>        | <input checked="" type="checkbox"/> | ?        |
| BUS 2     | <div>BUS 2 Aktivieren</div>        | <input checked="" type="checkbox"/> | ?        |
| BUS RS232 | <div>BUS RS232 Aktivieren</div>    |                                     | ?        |
| TCP/IP    | <div>BUS TCP/IP Deaktivieren</div> |                                     | ?        |

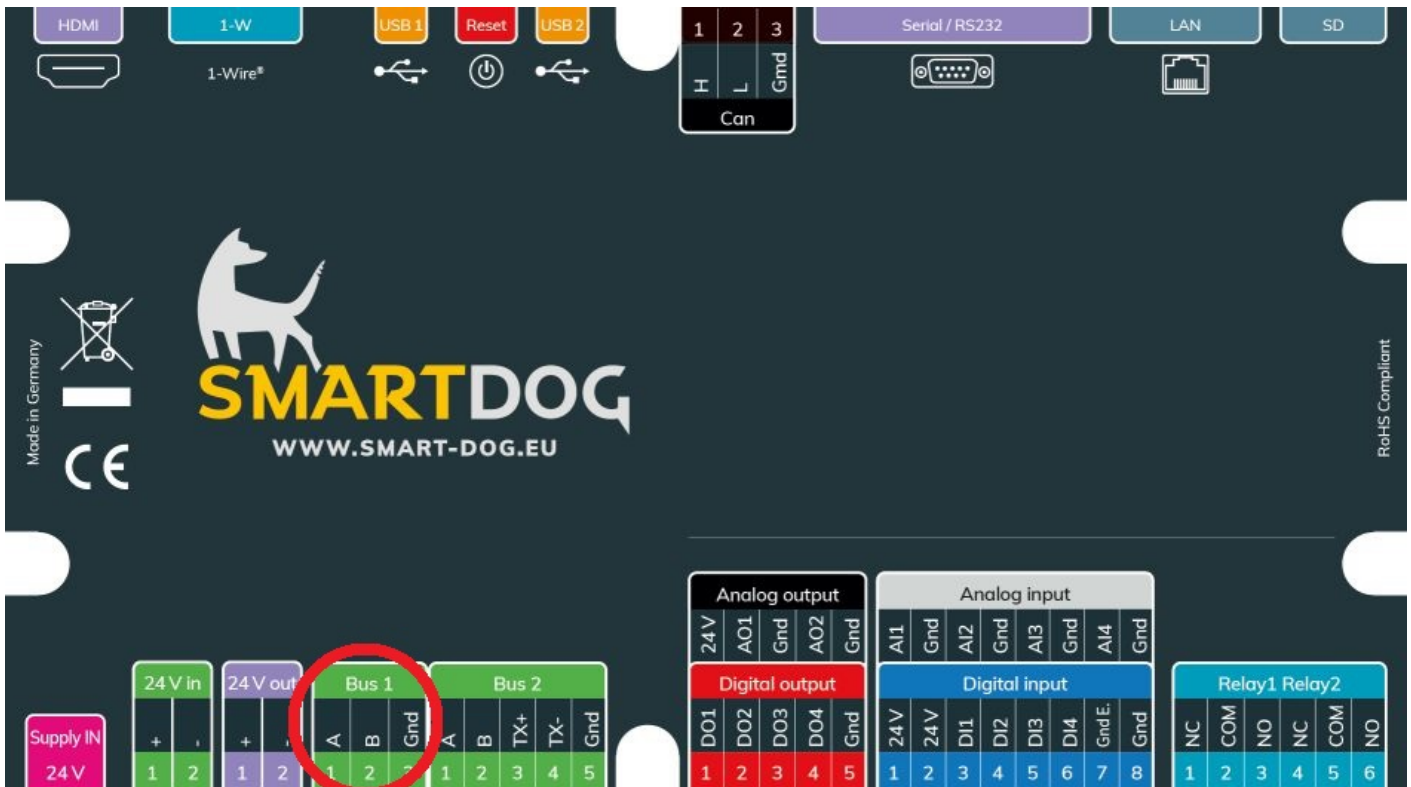
Zurück

Überspringen

Weiter

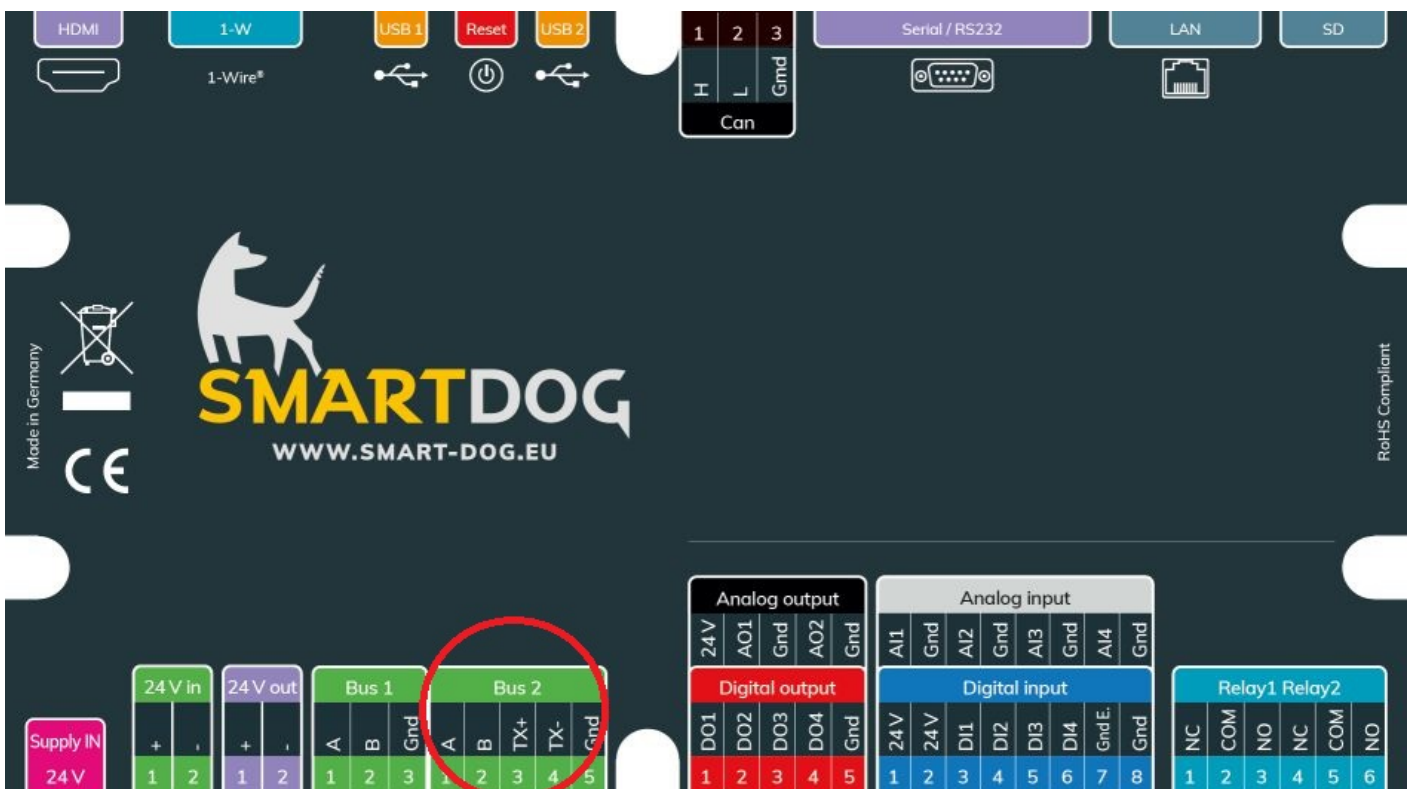
Aktivieren Sie den Abschlusswiderstand, wenn der SmartDog das letzte Gerät am Bus ist

# Bus 1



Dies ist der erste RS485 Bus, dieser kann nur dreidrig verkabelt werden **Buskommunikation**

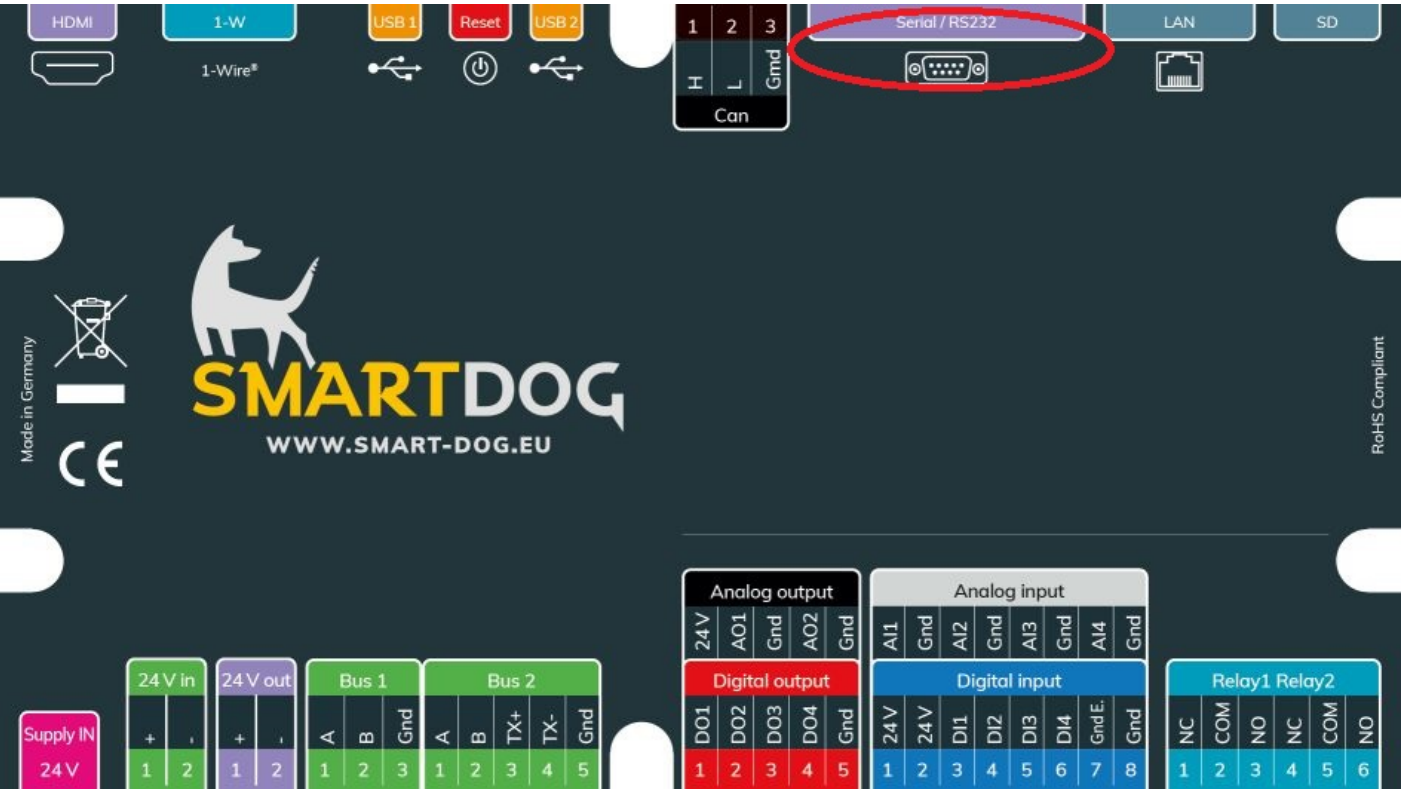
# Bus 2



Dies ist der zweite RS485 Bus, dieser kann 4 Adrig auch als RS422 Bus verwendet werden

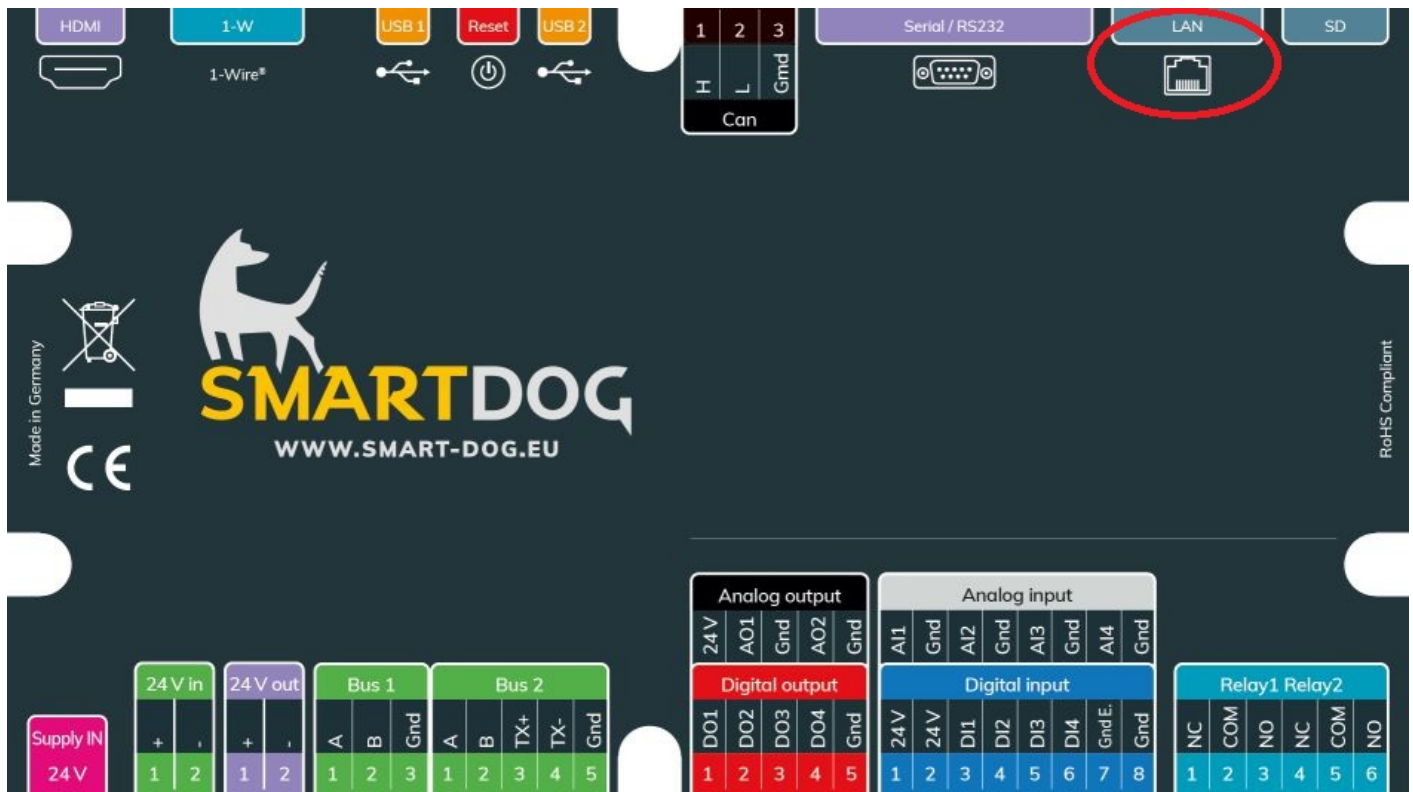
Buskommunikation

BUS RS232



Hier können Sie einen Seriellen Anschluss verwenden oder mit einer Schnittstellenerweiterung [Artikelnummer 00000] einen weiteren RS485/422 BUS realisieren Buskommunikation

BUS TCP/IP



Hier werden Geräte über das Netzwerk eingebunden, diese müssen im gleichen Netzwerk wie der SmartDog sein

## Einbinden von Wechselrichtern

Hybridwechselrichter einlesen

Wechselrichter einlesen

Revision #15

Created 23 January 2024 08:31:11 by Philipp Kreutzer

Updated 18 July 2024 14:32:05 by Philipp Kreutzer