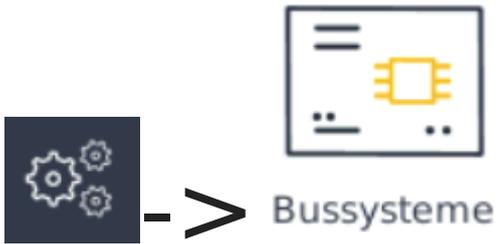


# Allgemein



## Funktion

In diesem Menü können Sie **Ausschließlich Wechselrichter und Hybridwechselrichter einlesen**

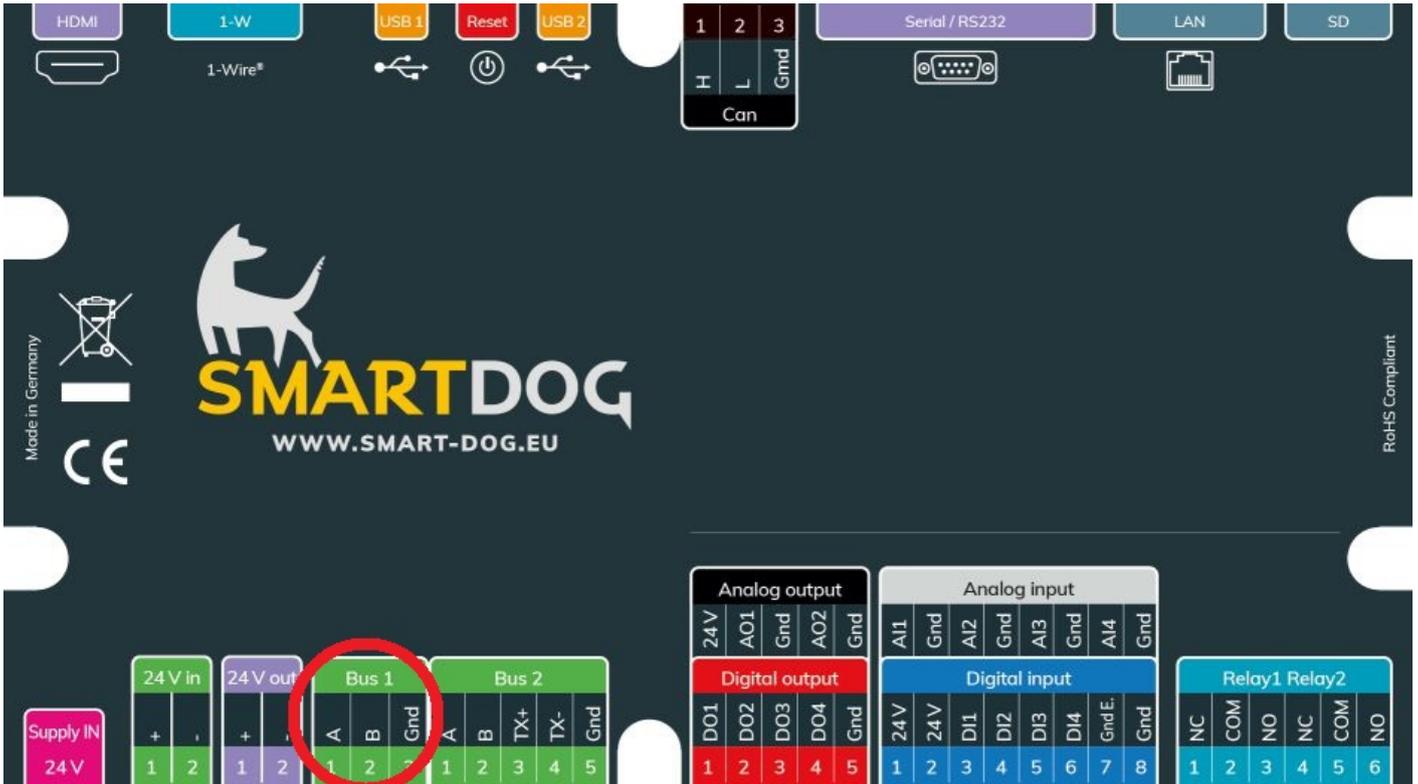
### Wechselrichter BUS-Einstellungen

Wählen Sie die Bussysteme die verwendet werden sollen:

		Abschlusswiderstand	aktuell:
BUS 1	<input type="button" value="BUS 1 Aktivieren"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	?
BUS 2	<input type="button" value="BUS 2 Aktivieren"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	?
BUS RS232	<input type="button" value="BUS RS232 Aktivieren"/>		?
TCP/IP	<input type="button" value="BUS TCP/IP Deaktivieren"/>		?

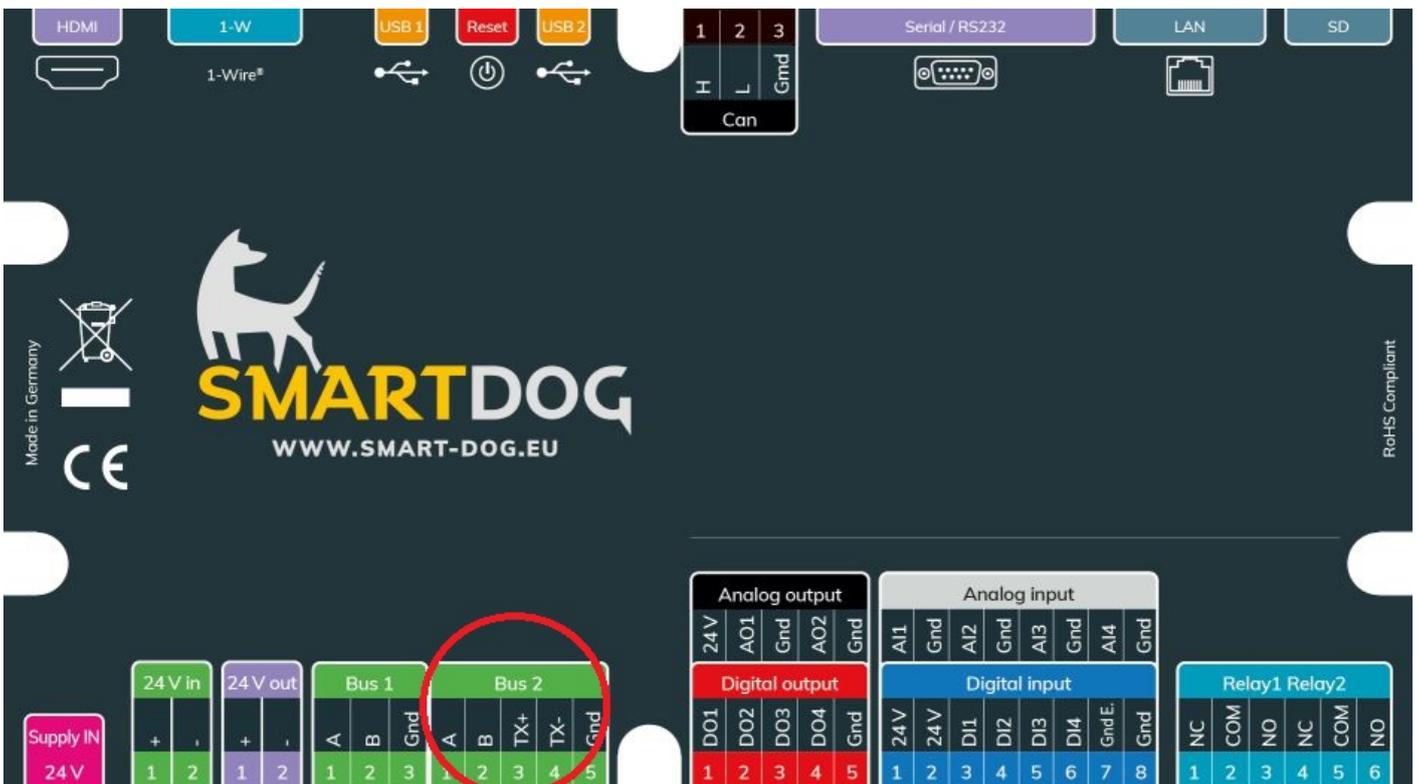
**Aktivieren Sie den Abschlusswiderstand, wenn der SmartDog das letzte Gerät am Bus ist**

# Bus 1



Dies ist der erste RS485 Bus, dieser kann nur dreidrig verkabelt werden **Buskommunikation**

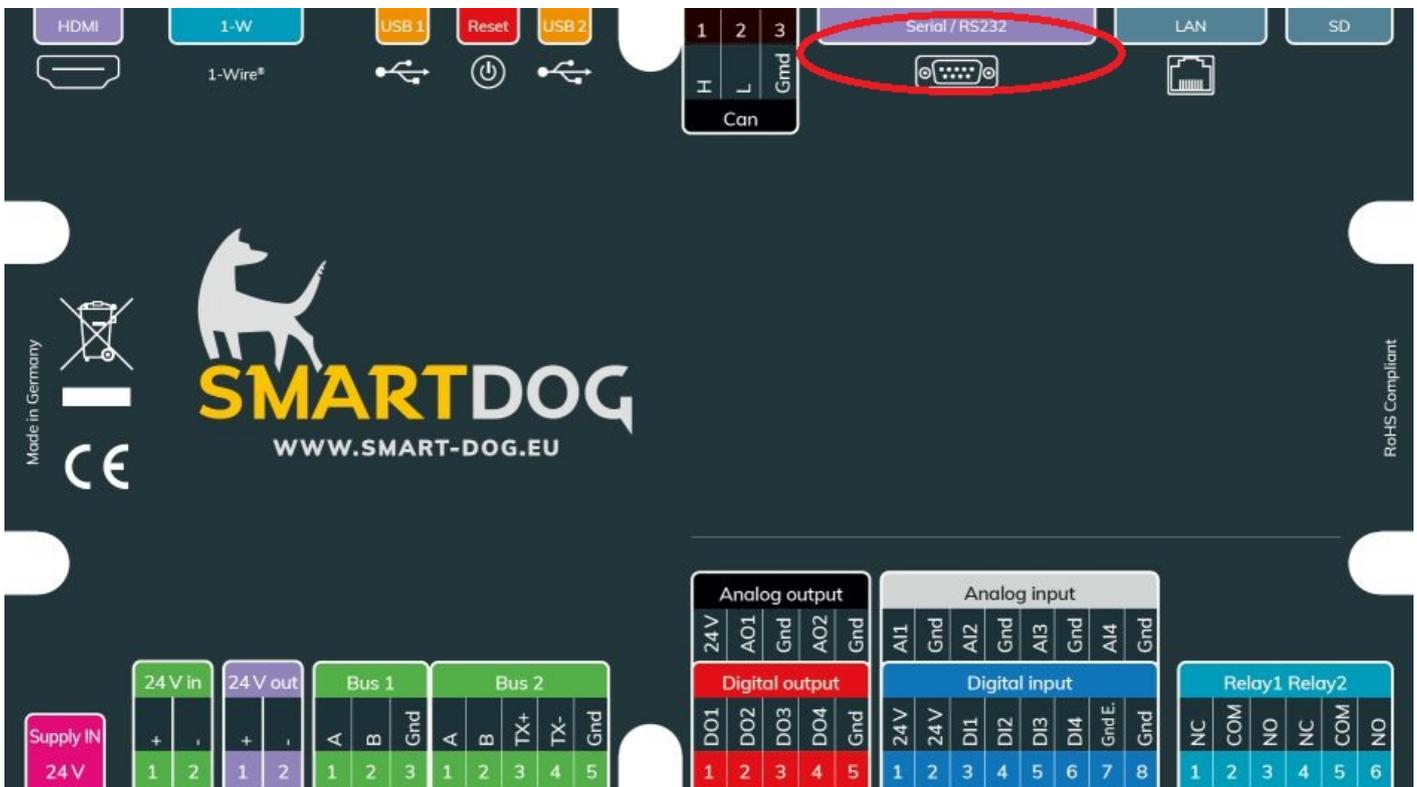
# Bus 2



Dies ist der zweite RS485 Bus, dieser kann 4 Adrig auch als RS422 Bus verwendet werden

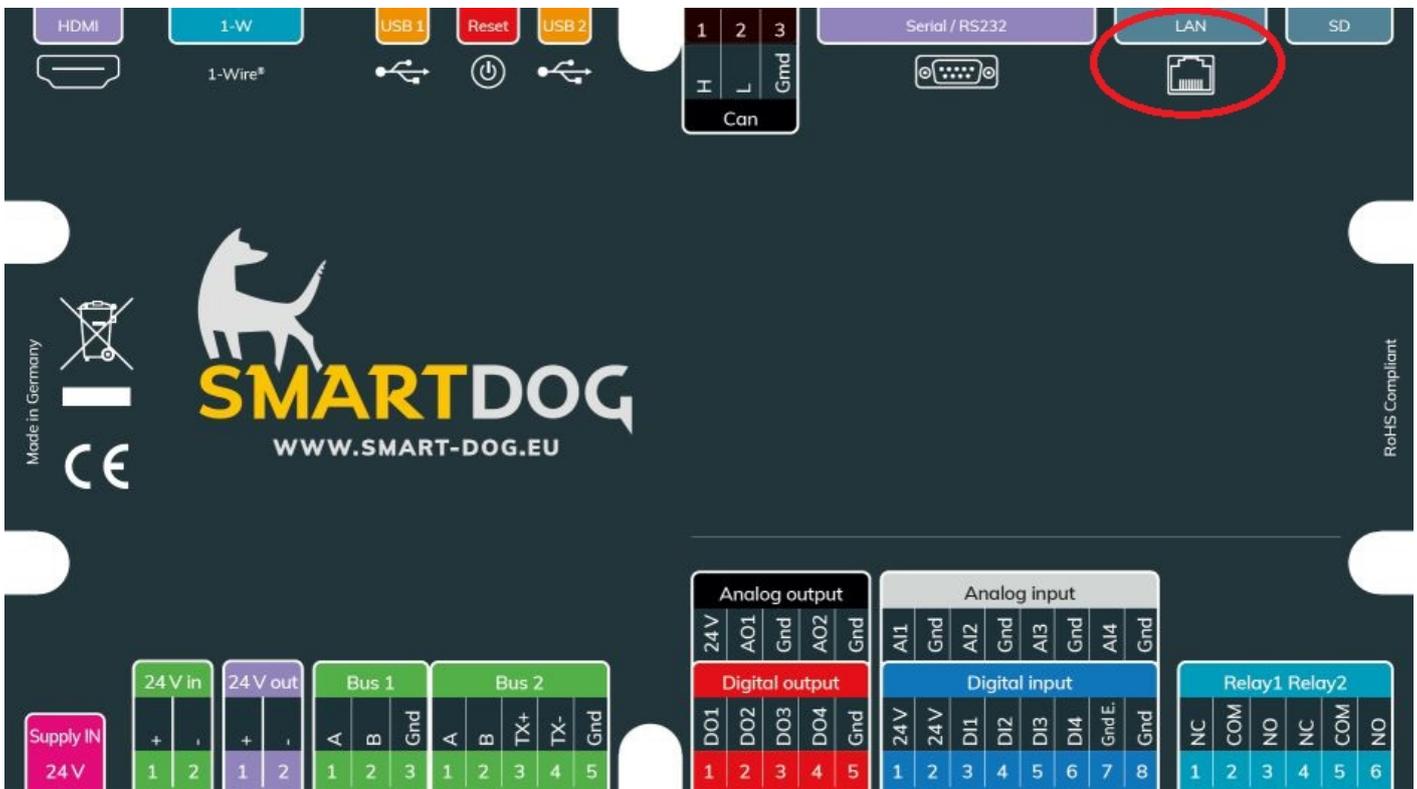
## Buskommunikation

# BUS RS232



Hier können Sie einen Seriellen Anschluss verwenden oder mit einer Schnittstellenerweiterung [Artikelnummer 00000] einen weiteren RS485/422 BUS realisieren **Buskommunikation**

# BUS TCP/IP



Hier werden Geräte über das Netzwerk eingebunden, diese müssen im gleichen Netzwerk wie der SmartDog sein

## Einbinden von Wechselrichtern

Hybridwechselrichter einlesen

Wechselrichter einlesen

Revision #15

Created 23 January 2024 08:31:11 by Philipp Kreutzer

Updated 18 July 2024 14:32:05 by Philipp Kreutzer