

# Allgemein



Bussysteme

SmartDog Rev. PI3.0

## Funktion

In diesem Menü können Sie ausschließlich Wechselrichter und Hybridwechselrichter einlesen

### Wechselrichter BUS-Einstellungen

Wählen Sie die Bussysteme die verwendet werden sollen:

Abschlusswiderstand

aktuell:

BUS 1

BUS 1 Aktivieren



?

BUS 2

BUS 2 Aktivieren



?

BUS RS232

BUS RS232 Aktivieren

?

TCP/IP



BUS TCP/IP Aktivieren

?

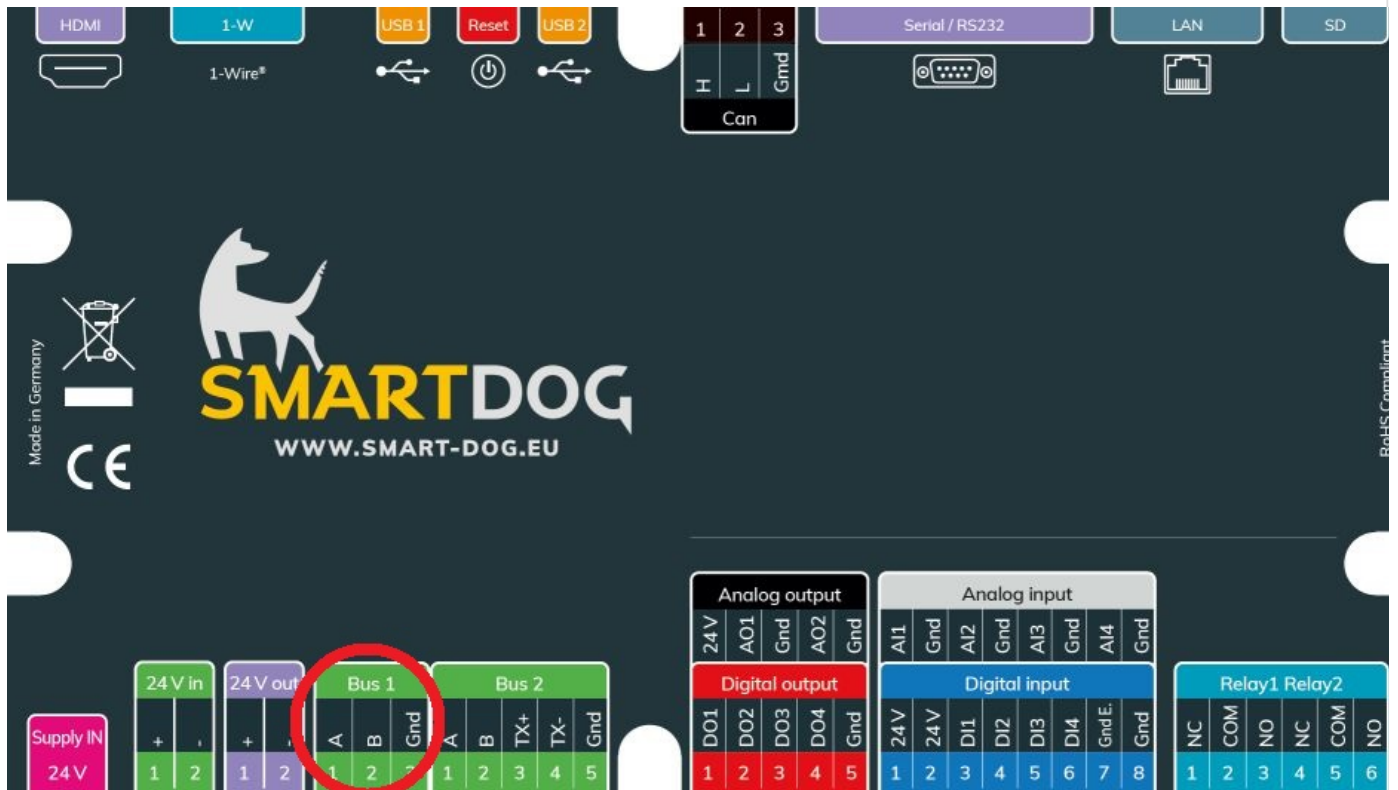
Zurück

Überspringen

Weiter

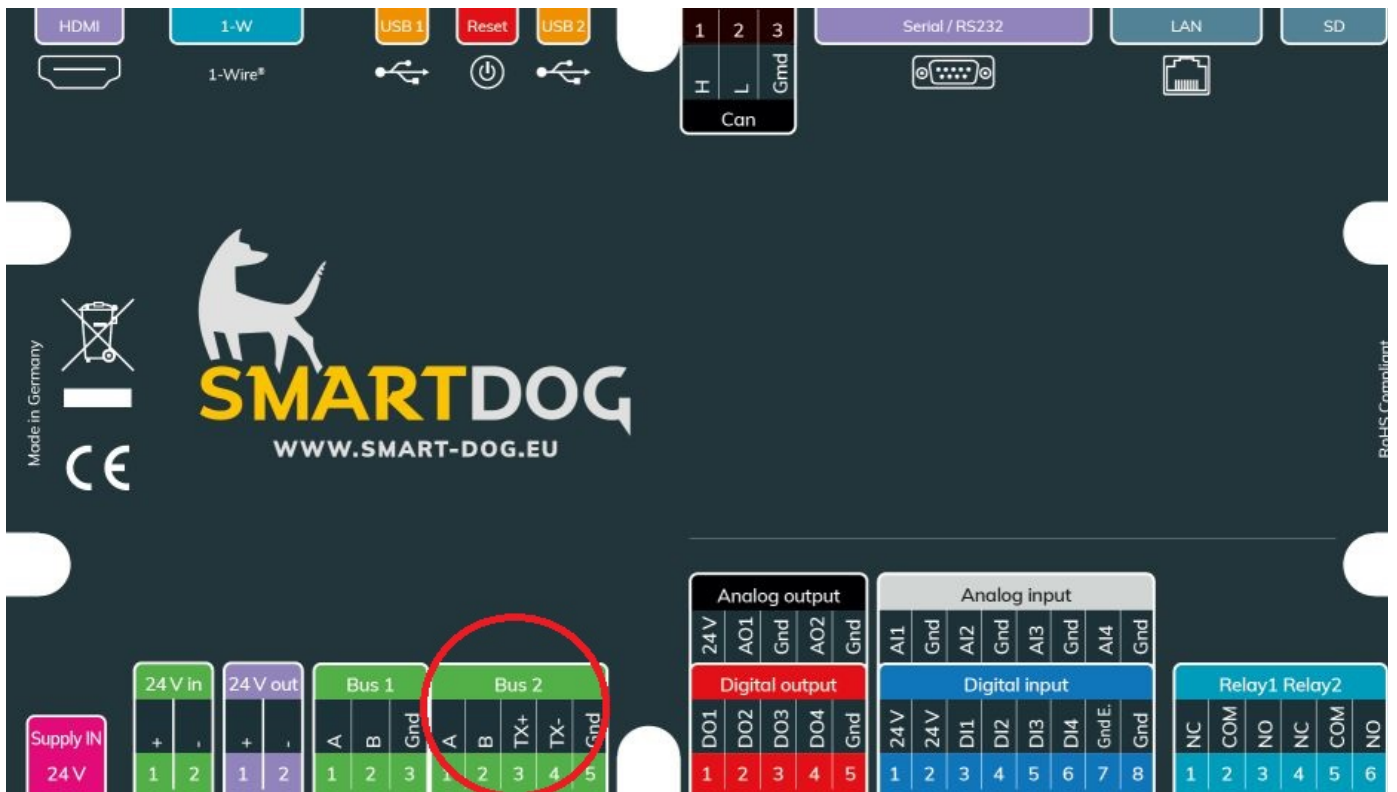
Aktivieren Sie den Abschlusswiderstand, wenn der SmartDog das letzte Gerät am Bus ist

# Bus 1



Dies ist der erste RS485 Bus, dieser kann nur dreidrig verkabelt werden **Buskommunikation**

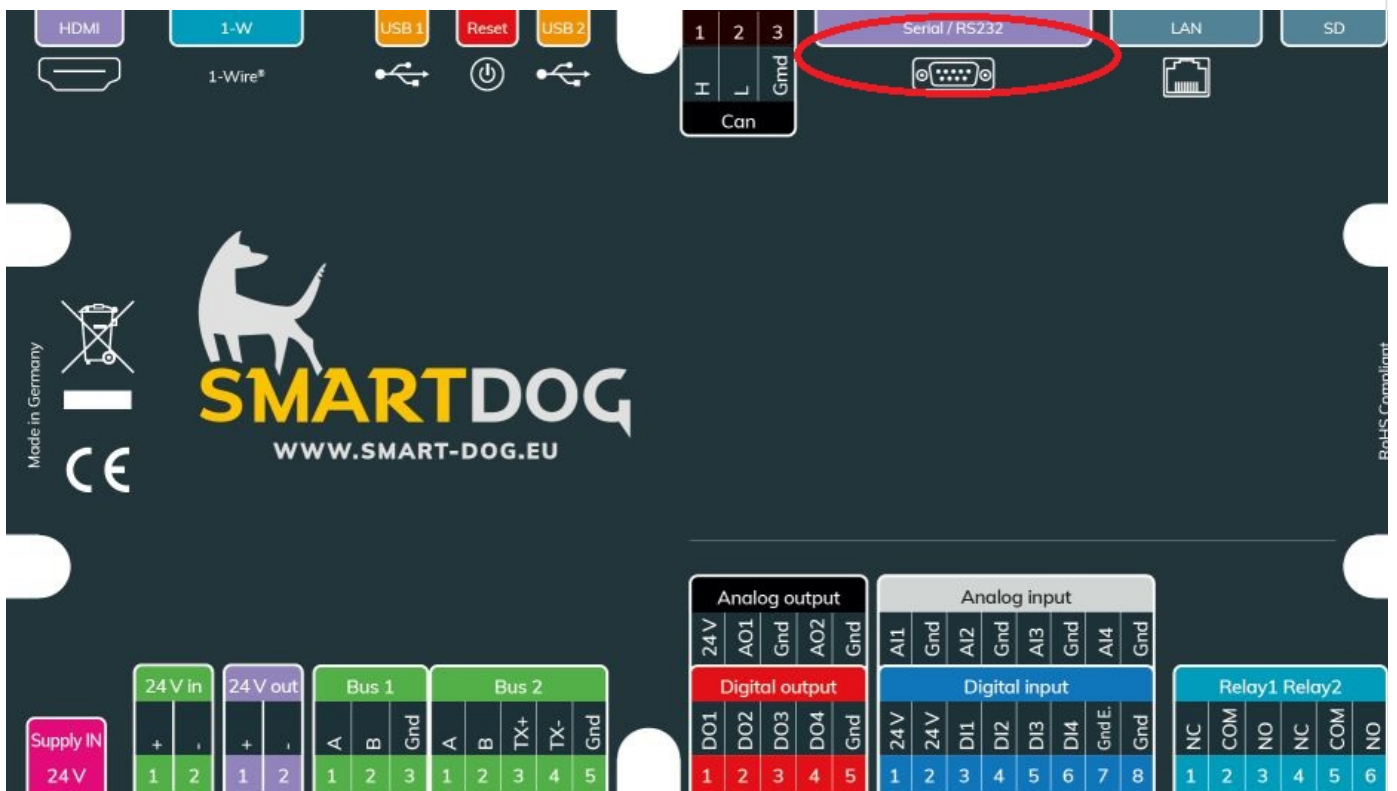
# Bus 2



Dies ist der zweite RS485 Bus, dieser kann 4 Adrig auch als RS422 Bus verwendet werden

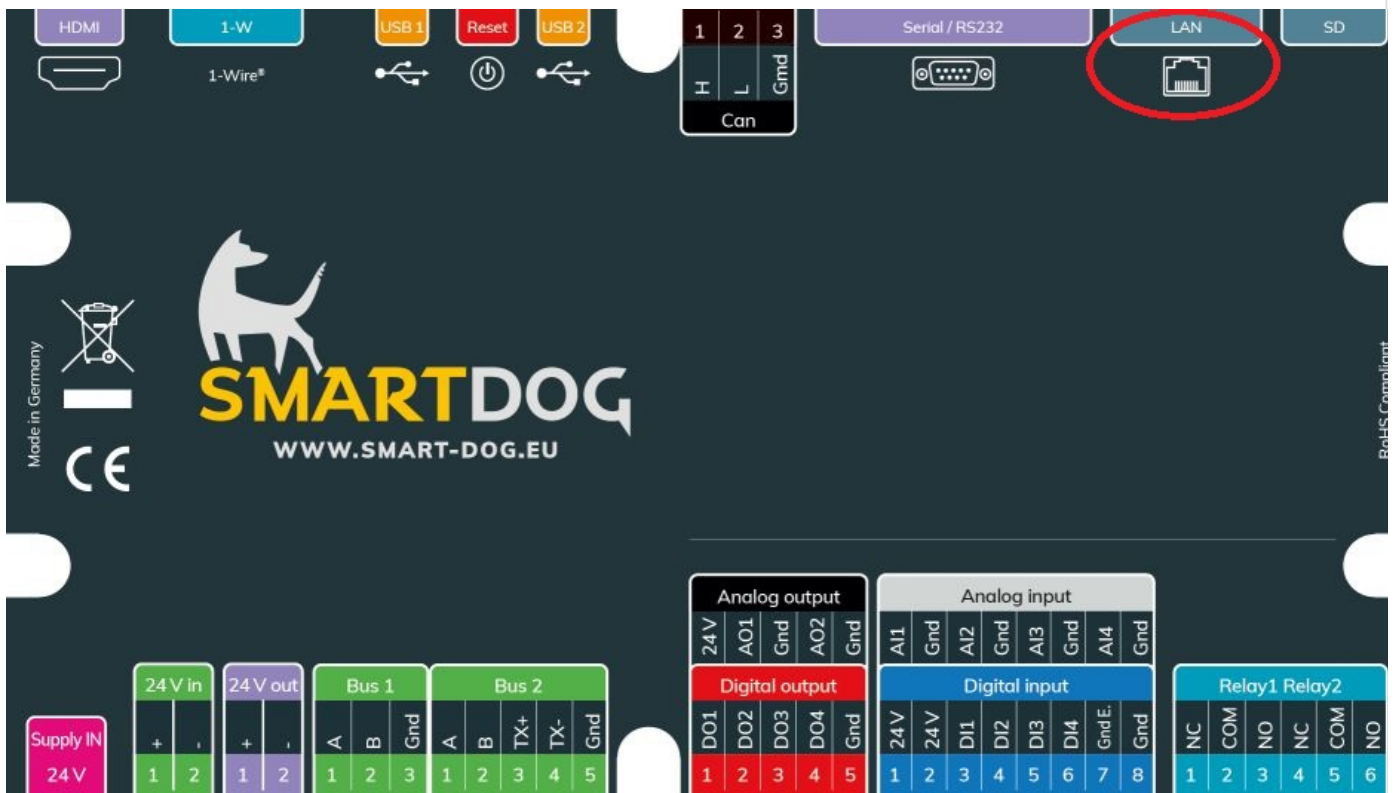
## Buskommunikation

# BUS RS232



Hier können Sie einen Seriellen Anschluss verwenden oder mit einer Schnittstellenerweiterung [Artikelnummer 00000] einen weiteren RS485/422 BUS realisieren **Buskommunikation**

## BUS TCP/IP



Hier werden Geräte über das Netzwerk eingebunden, diese müssen im gleichen Netzwerk wie der SmartDog sein

### SmartDog Rev. PI4.0

## Funktion

In diesem Menü können Sie ausschließlich Wechselrichter und Hybridwechselrichter einlesen

## Wechselrichter BUS-Einstellungen

Wählen Sie die Bussysteme die verwendet werden sollen:

BUS 1

BUS 1 Aktivieren

Abschluss-  
widerstand



aktuell:

?

BUS 2

BUS 2 Aktivieren



?

BUS 3

BUS 3 Deaktivieren



sma

?

BUS 4 +

BUS 4 Aktivieren



?

BUS RS232

BUS RS232 Aktivieren

?

TCP/IP

BUS TCP/IP Aktivieren

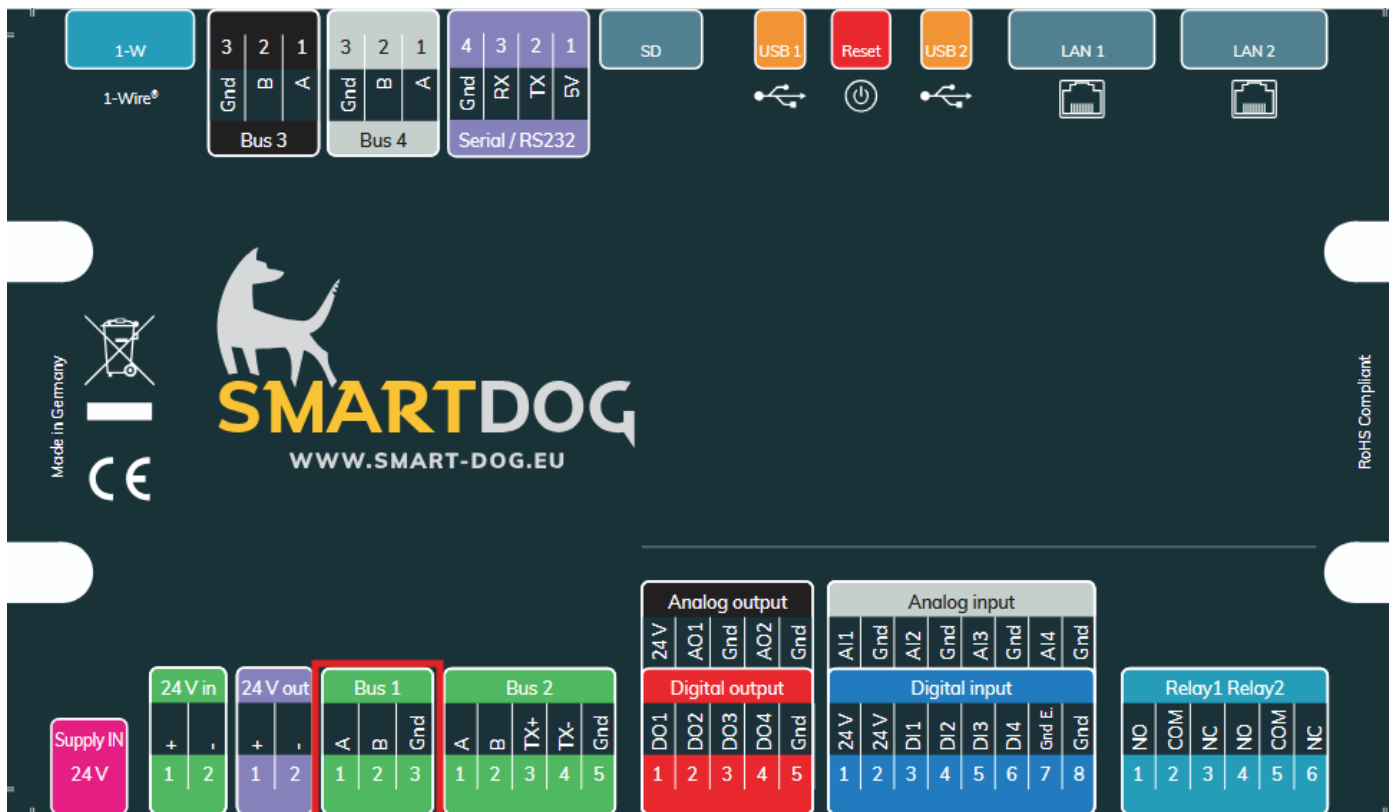
?

Zurück

Weiter

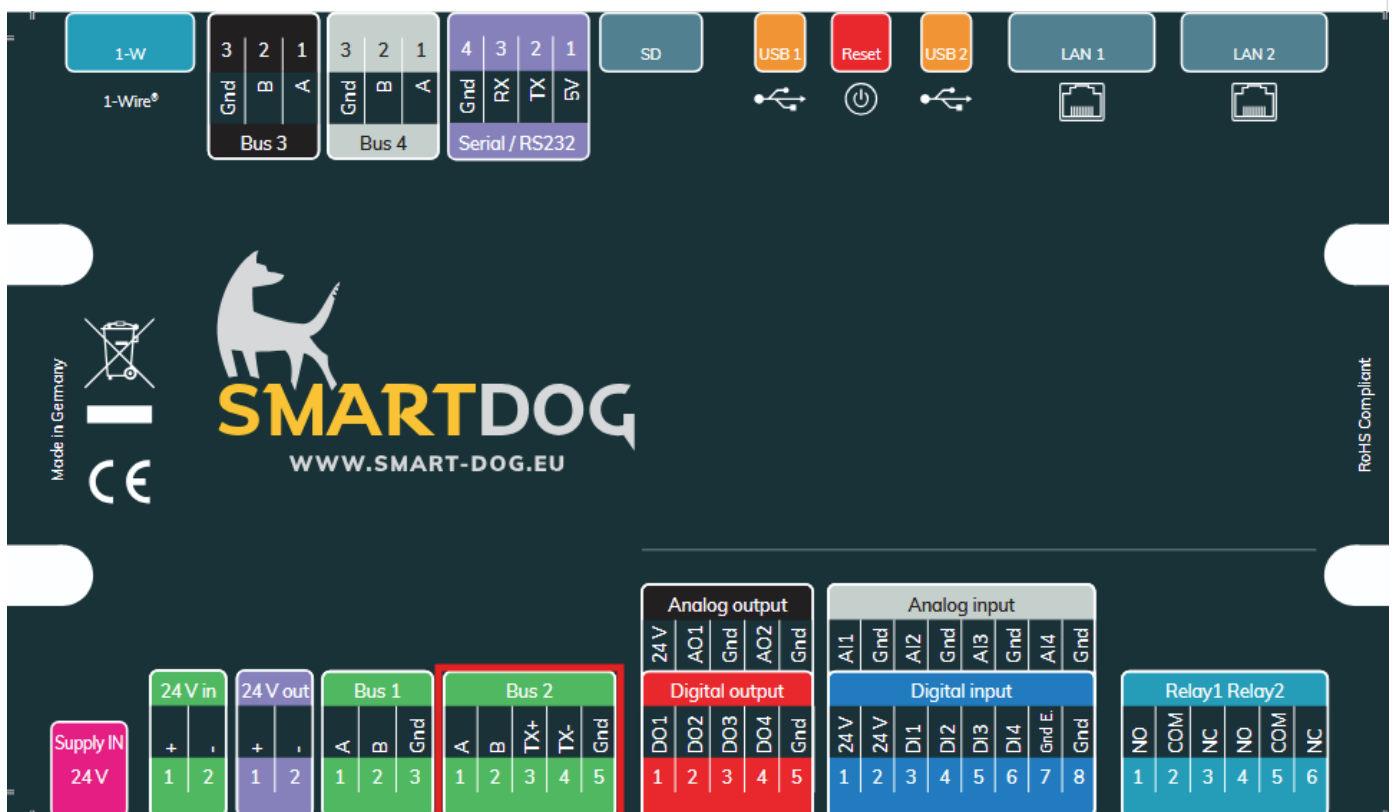
**Aktivieren Sie den Abschlusswiderstand, wenn der SmartDog das letzte Gerät am Bus ist**

# Bus 1



Dies ist der erste RS485 Bus, dieser kann nur dreidrig verkabelt werden **Buskommunikation**

## Bus 2



Dies ist der zweite RS485 Bus, dieser kann 4 Adrig auch als RS422 Bus verwendet werden

## Buskommunikation

### Bus 3



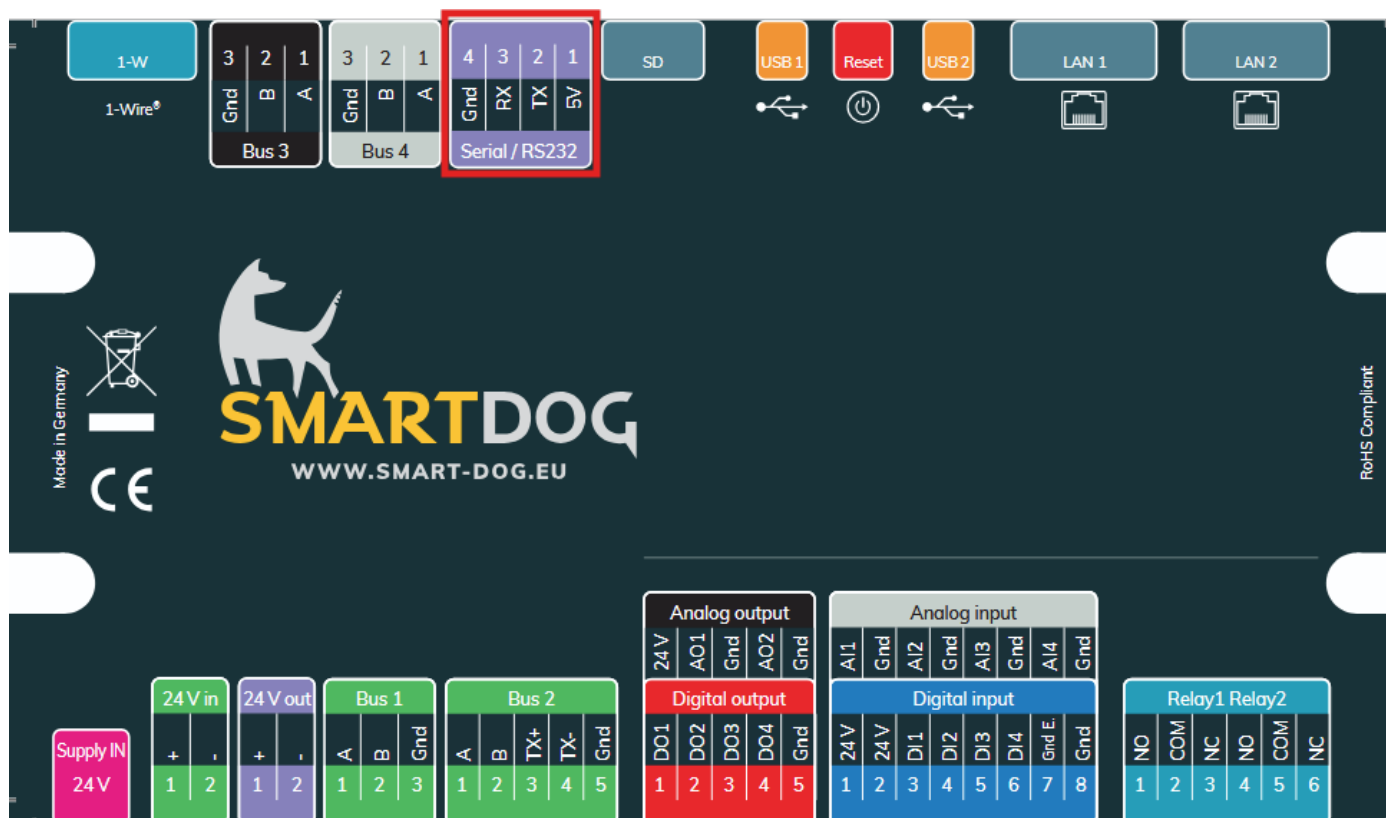
Dies ist der dritte RS485 Bus, dieser kann nur dreiadrig verkabelt werden

### Bus 4



Dies ist der vierte RS485 Bus, dieser wird bei Anlagen mit IEC-101 Fernwirktechnik für den Anschluss der 2-Draht-Leitung zum Gateway verwendet

## BUS RS232



Hier können Sie einen Seriellen Anschluss verwenden oder mit einer Schnittstellenerweiterung [Artikelnummer 00000] einen weiteren RS485/422 BUS realisieren **Buskommunikation**

## LAN 1



Hier werden Geräte über das Netzwerk eingebunden, diese müssen im gleichen Netzwerk wie der SmartDog sein

## LAN 2



Der zweite Anschluss kann entweder als Switch (maximale Bandbreite: 50 Mbit) genutzt werden, oder bei einer Anlage mit IEC-104 Fernwirktechnik für den Anschluss an das Gateway des Energieversorgers

# Einbinden von Wechselrichtern

[Hybridwechselrichter einlesen](#)

[Wechselrichter einlesen](#)

Revision #24

Created 23 January 2024 08:31:11 by Philipp Kreutzer

Updated 23 January 2026 07:37:17 by Manuel Pichlmeier