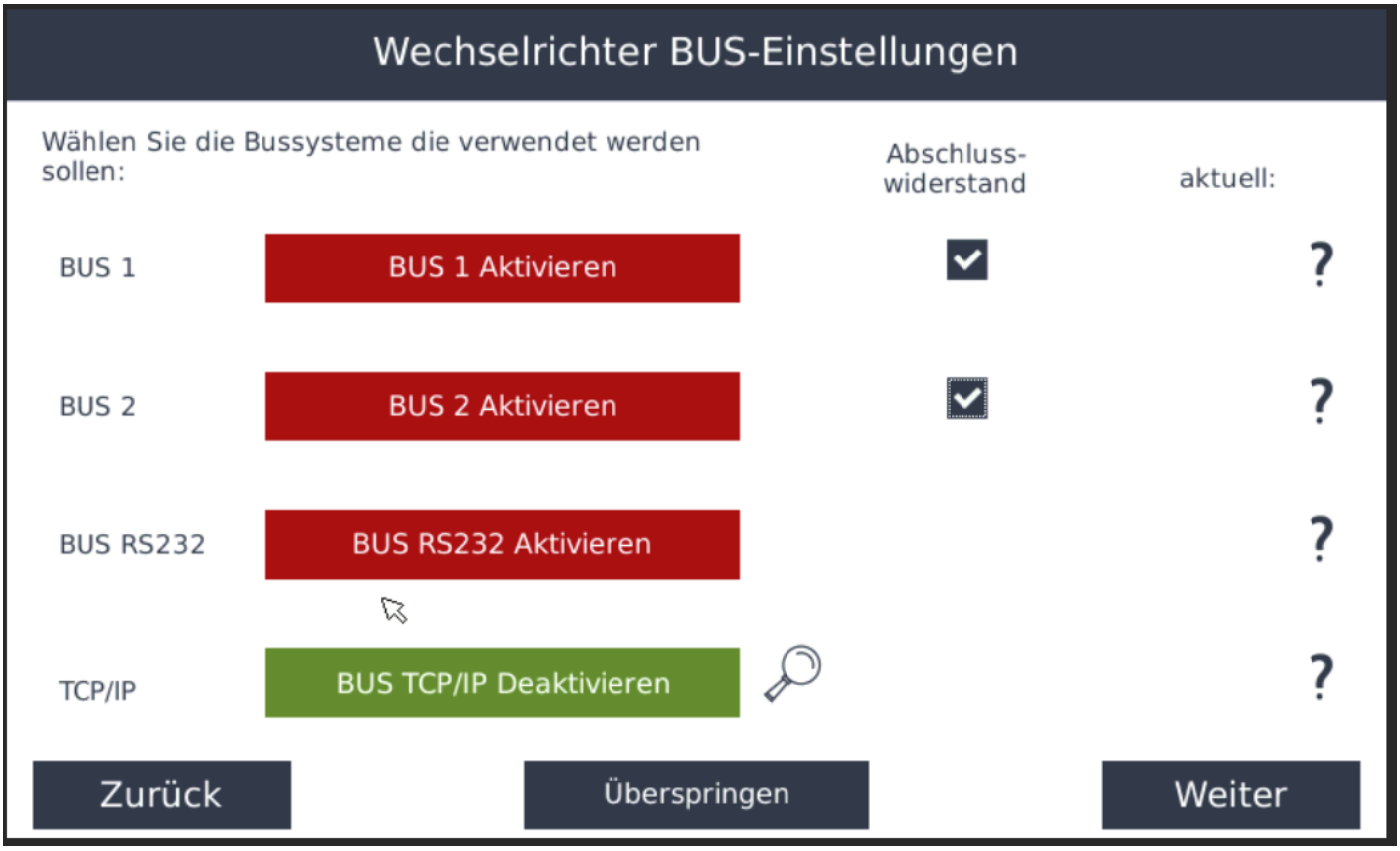
BUS1 / BUS2

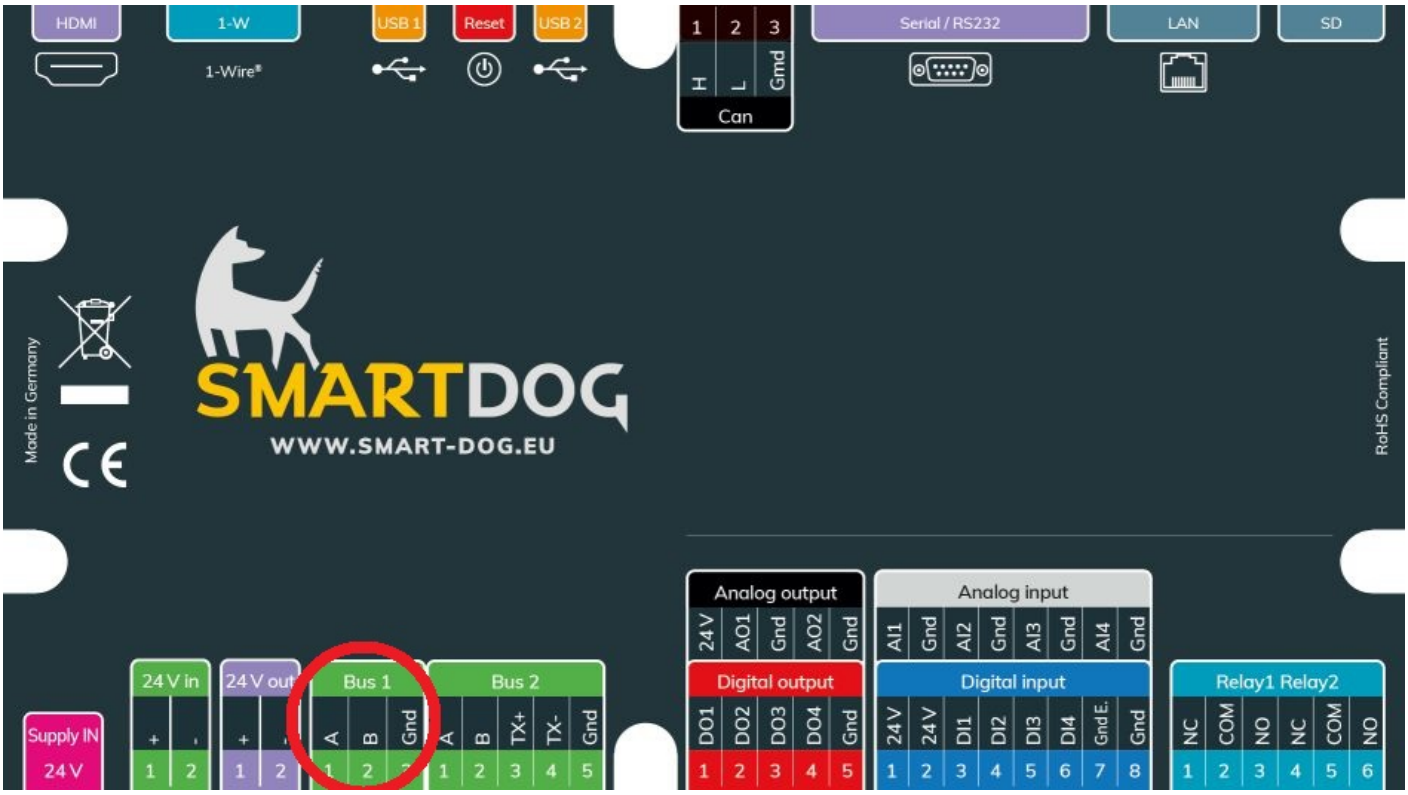
Funktion

Hier können Sie Wechselrichter und Hybridwechselrichter per RS485 im SmartDog einbinden



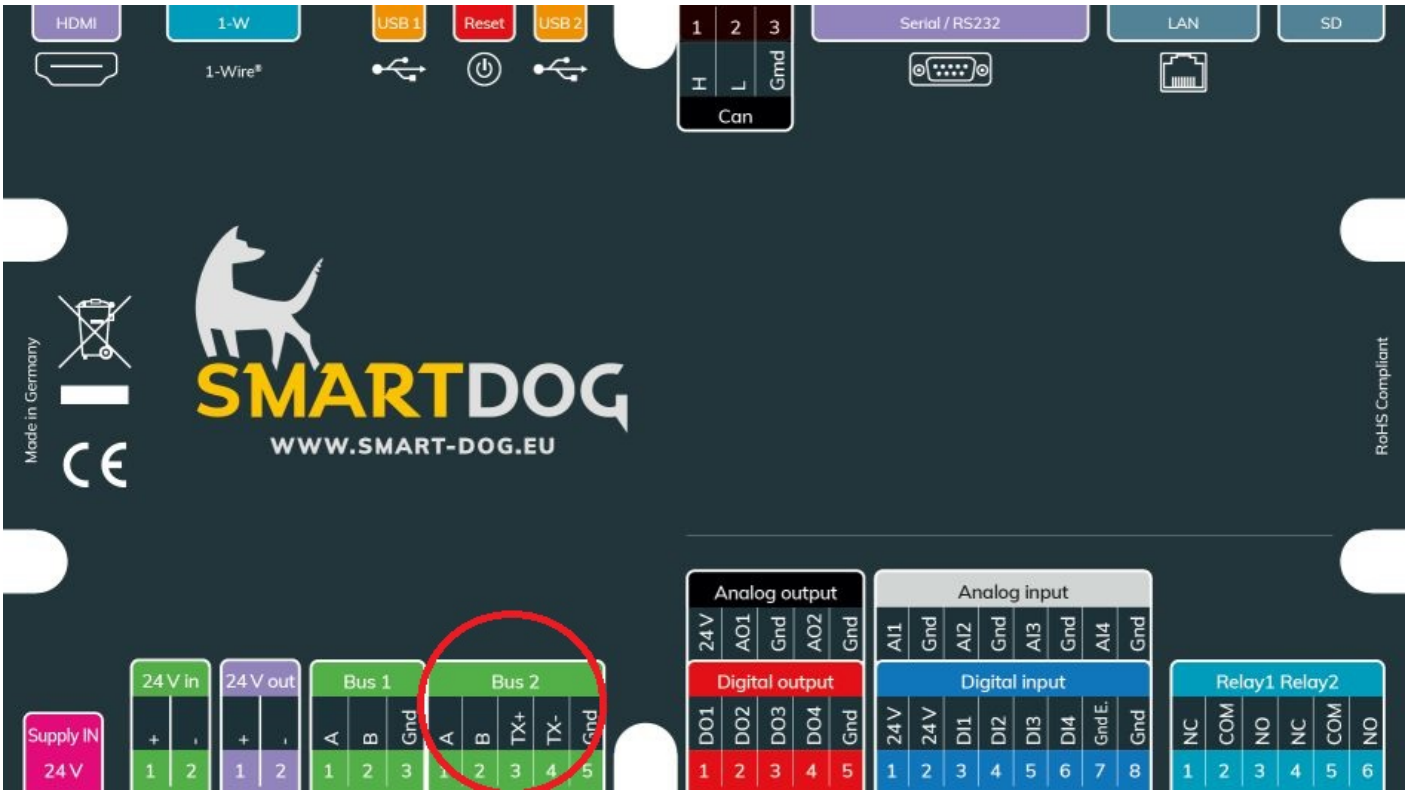
Aktivieren Sie den Abschlusswiderstand, wenn der SmartDog das letzte Gerät am Bus ist

Bus 1



Dies ist der erste RS485 Bus, dieser kann nur dreiadrig verkabelt werden **Buskommunikation**

Bus 2



Dies ist der zweite RS485 Bus, dieser kann 4 Adrig auch als RS422 Bus verwendet werden

Buskommunikation

Wechselrichter einlesen per BUS RS485

Hybridwechselrichter einlesen per BUS RS485

Revision #2
Created 16 February 2024 09:59:28 by Philipp Kreutzer
Updated 19 February 2024 14:57:34 by Philipp Kreutzer