

Bussysteme

Funktion

In diesem Menü können Sie **Ausschließlich Wechselrichter und Hybridwechselrichter** einlesen

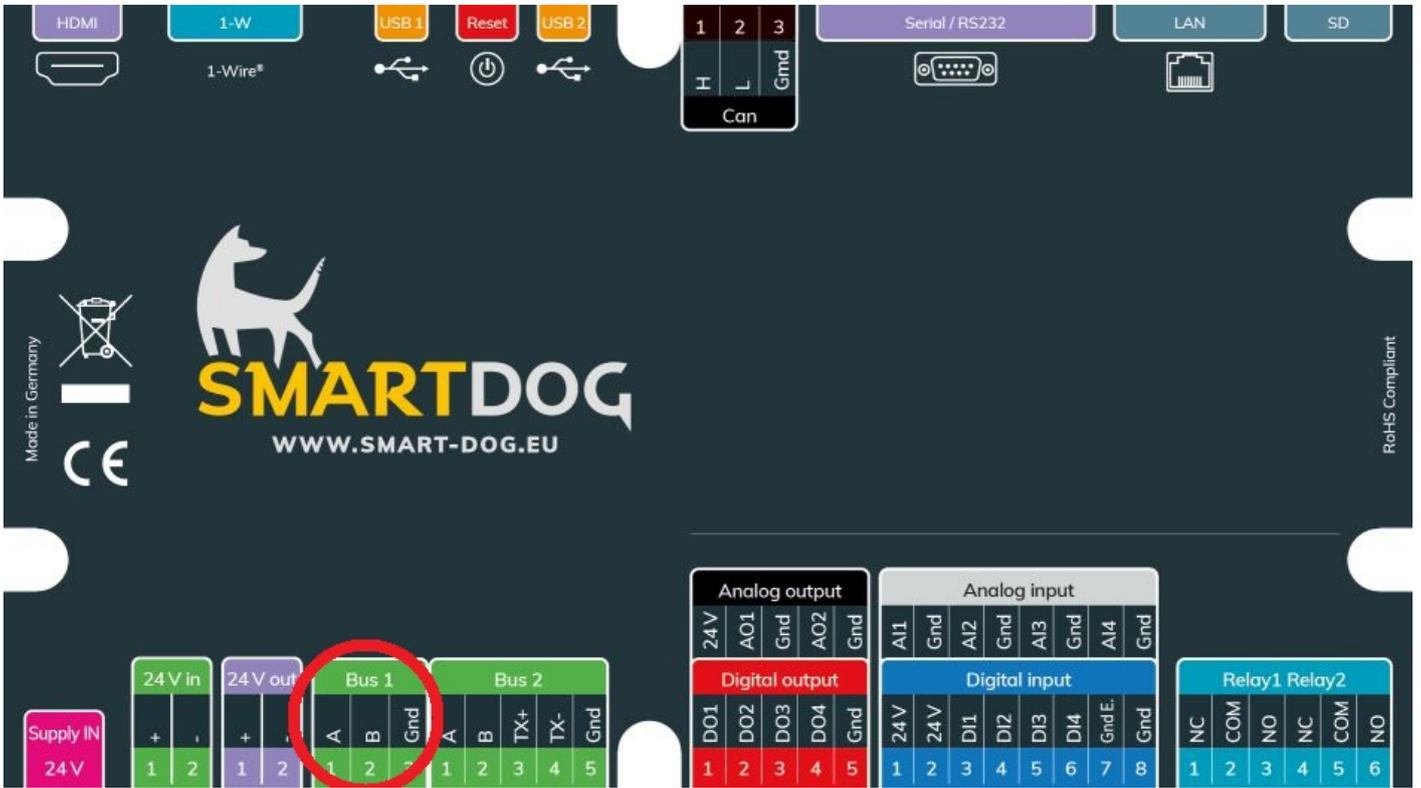
Wechselrichter BUS-Einstellungen

Wählen Sie die Bussysteme die verwendet werden sollen:

		Abschlusswiderstand	aktuell:
BUS 1	<input type="button" value="BUS 1 Aktivieren"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	?
BUS 2	<input type="button" value="BUS 2 Aktivieren"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	?
BUS RS232	<input type="button" value="BUS RS232 Aktivieren"/>		?
TCP/IP	<input type="button" value="BUS TCP/IP Deaktivieren"/>		?

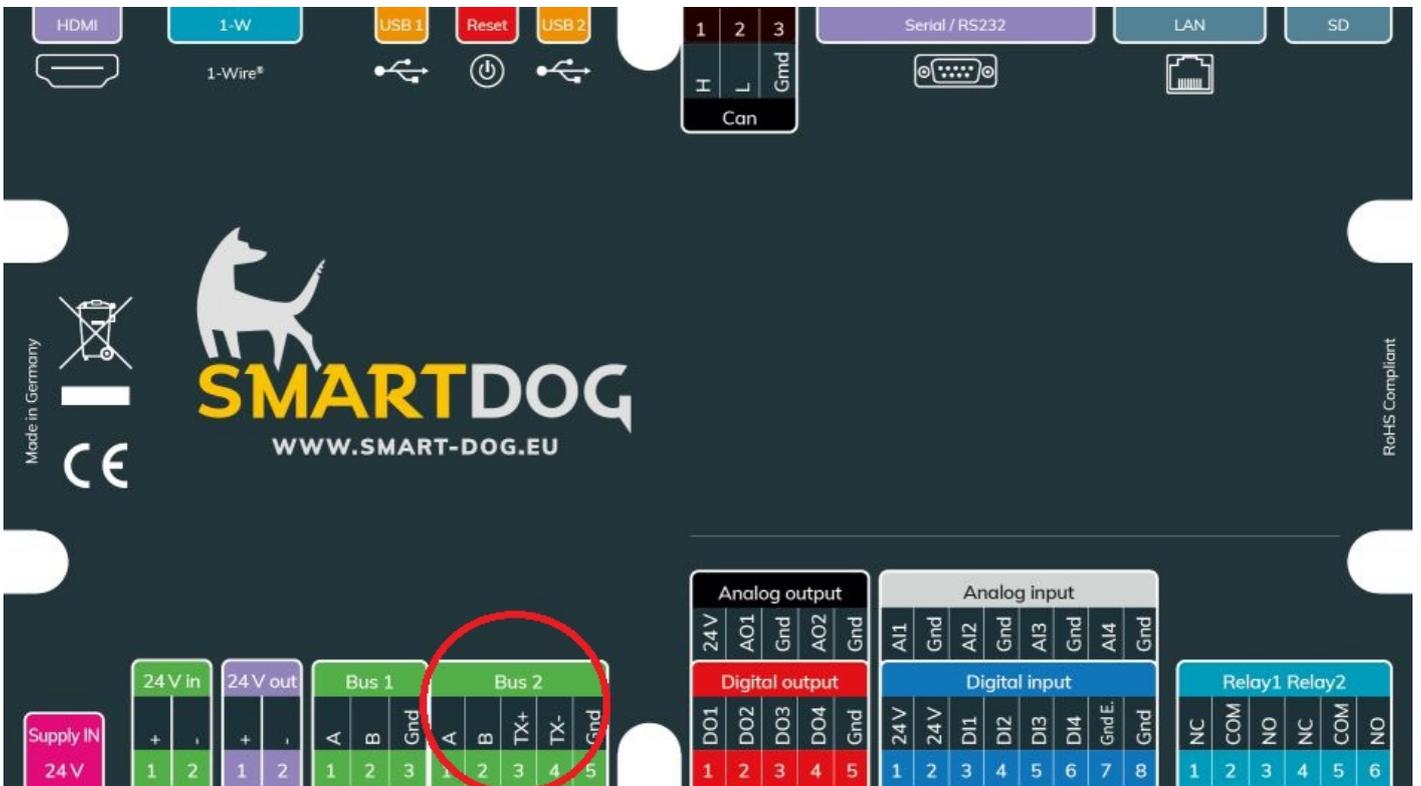
Aktivieren Sie den Abschlusswiderstand, wenn der SmartDog das letzte Gerät am Bus ist

Bus 1



Dies ist der erste RS485 Bus, dieser kann nur dreidrig verkabelt werden **Buskommunikation**

Bus 2



Dies ist der zweite RS485 Bus, dieser kann 4 Adrig auch als RS422 Bus verwendet werden

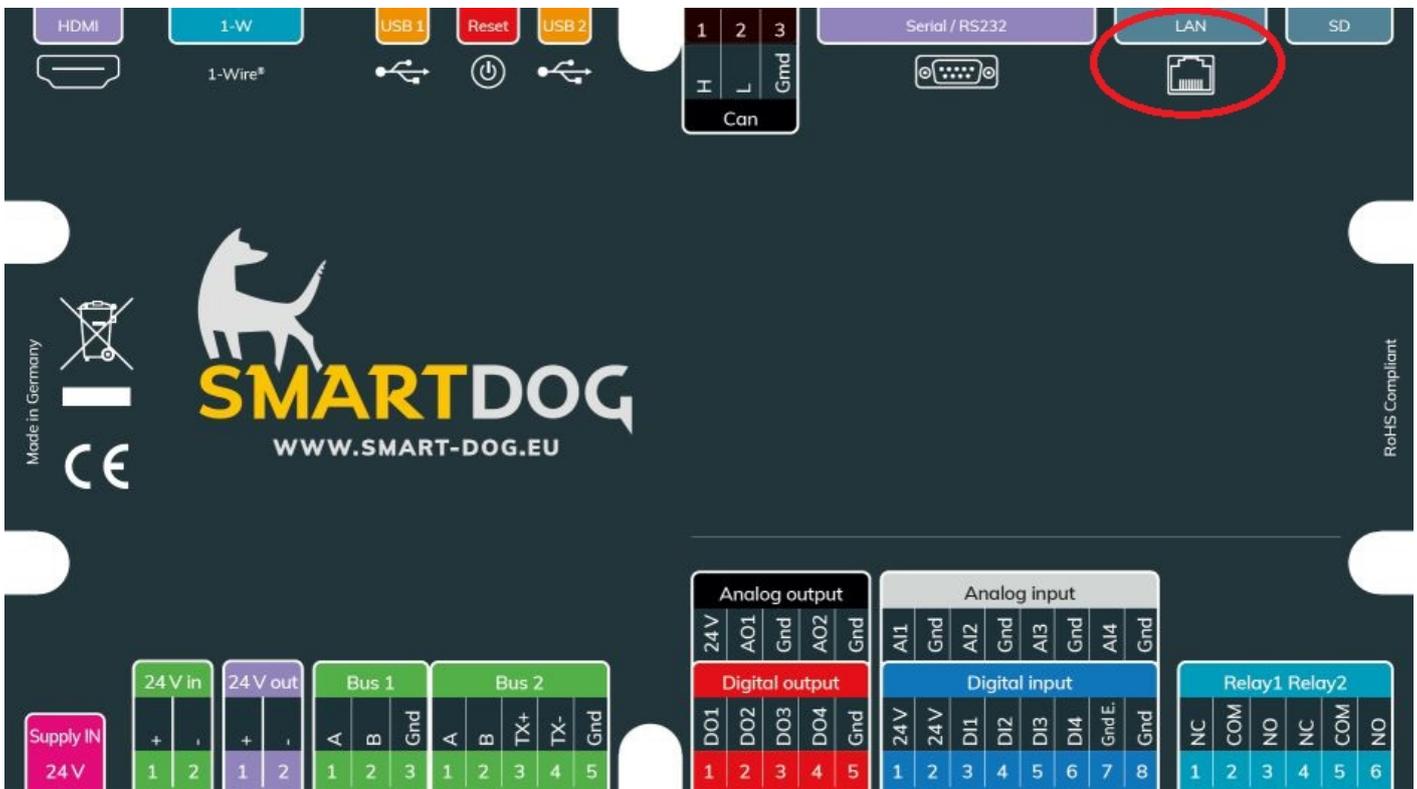
Buskommunikation

BUS RS232



Hier können Sie einen Seriellen Anschluss verwenden oder mit einer Schnittstellenerweiterung [Artikelnummer 00000] einen weiteren RS485/422 BUS realisieren **Buskommunikation**

BUS TCP/IP



Hier werden Geräte über das Netzwerk eingebunden, diese müssen im gleichen Netzwerk wie der SmartDog sein

Einbinden von Wechselrichtern

Hybridwechselrichter einlesen

Wechselrichter einlesen

Revision #1

Created 15 February 2024 15:16:13 by Philipp Kreutzer

Updated 16 February 2024 10:16:23 by Philipp Kreutzer