

Bussysteme

Funktion

In diesem Menü können Sie **Ausschließlich Wechselrichter und Hybridwechselrichter** einlesen

Wechselrichter BUS-Einstellungen

Wählen Sie die Bussysteme die verwendet werden sollen:

		Abschlusswiderstand	aktuell:
BUS 1	<div>BUS 1 Aktivieren</div>	<input checked="" type="checkbox"/>	?
BUS 2	<div>BUS 2 Aktivieren</div>	<input checked="" type="checkbox"/>	?
BUS RS232	<div>BUS RS232 Aktivieren</div>		?
TCP/IP	<div>BUS TCP/IP Deaktivieren</div>		?

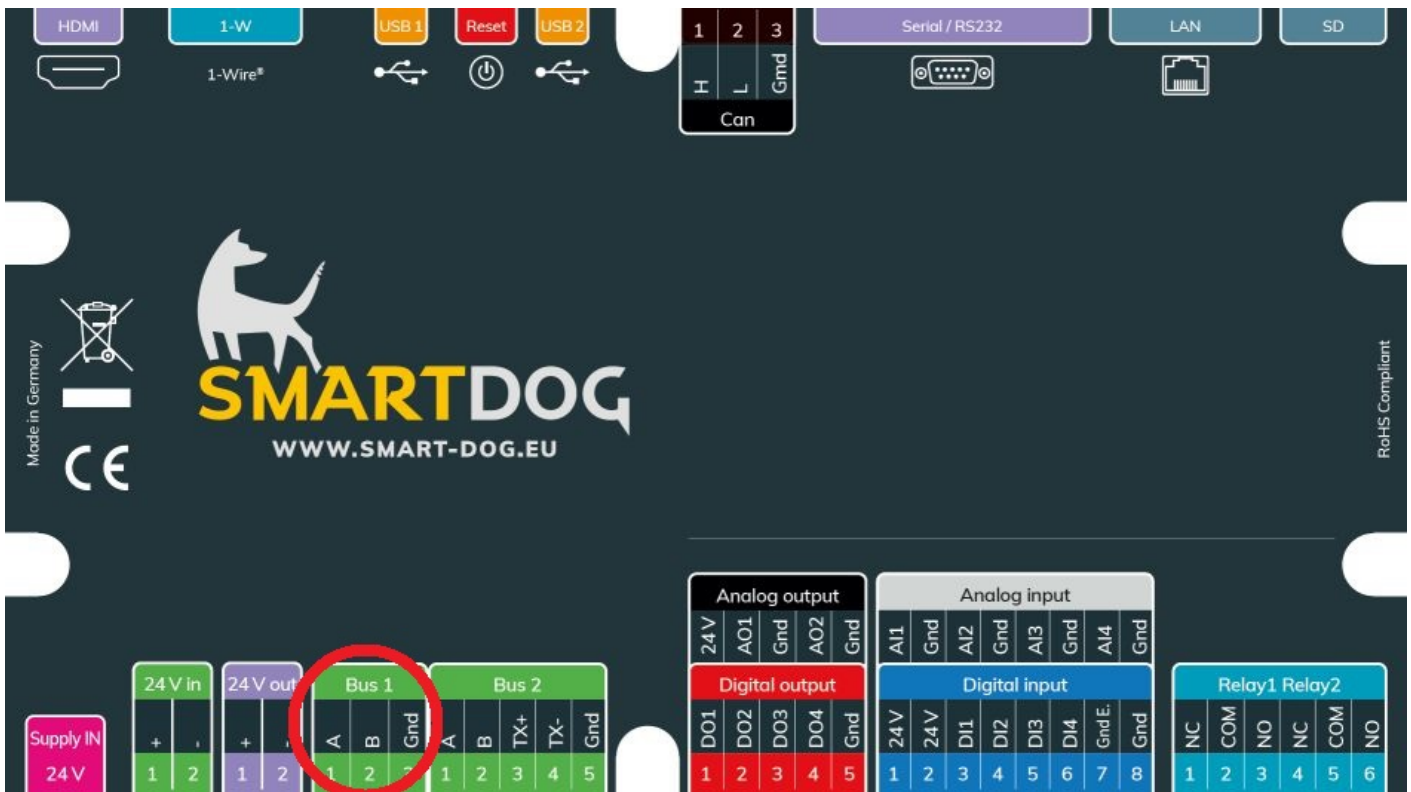
Zurück

Überspringen

Weiter

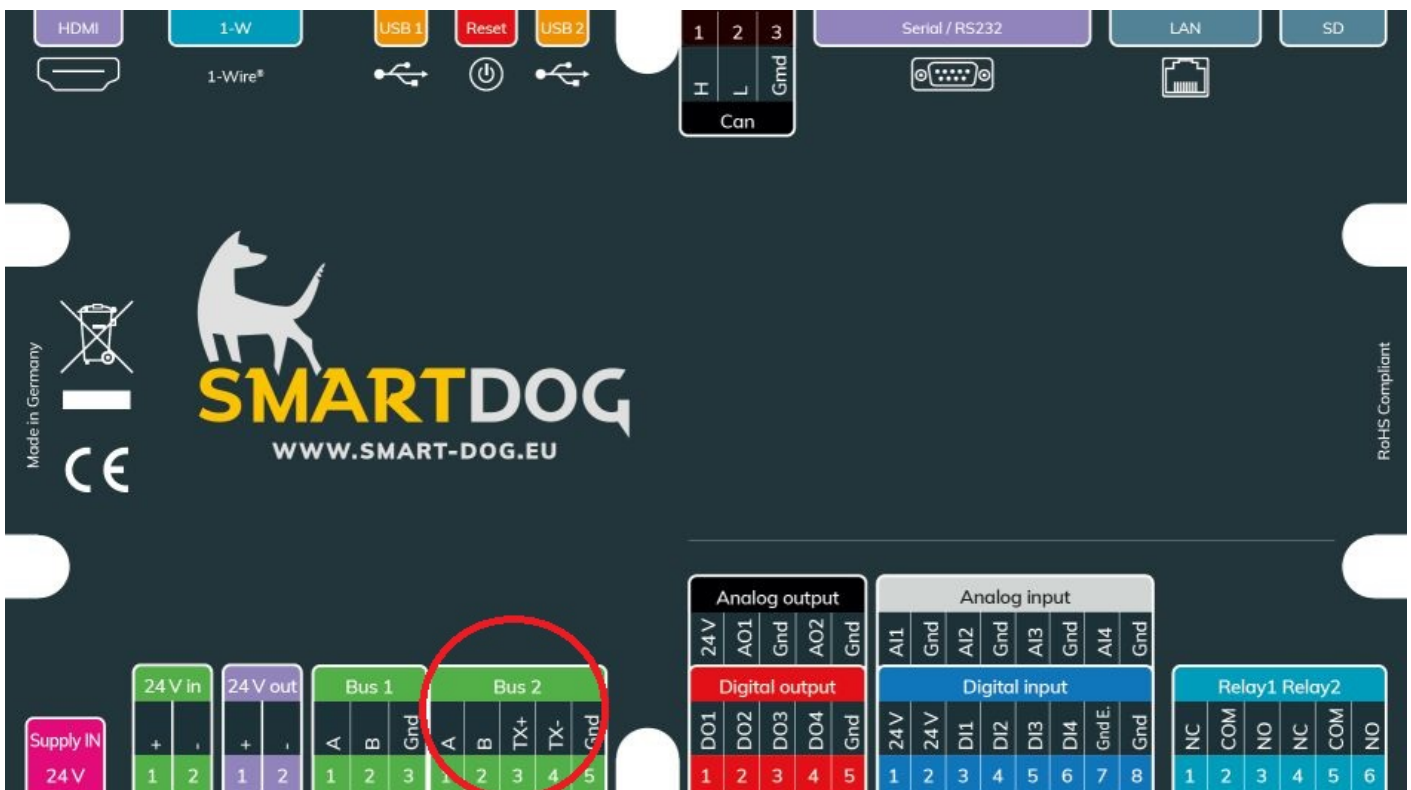
Aktivieren Sie den Abschlusswiderstand, wenn der SmartDog das letzte Gerät am Bus ist

Bus 1



Dies ist der erste RS485 Bus, dieser kann nur dreiadrig verkabelt werden **Buskommunikation**

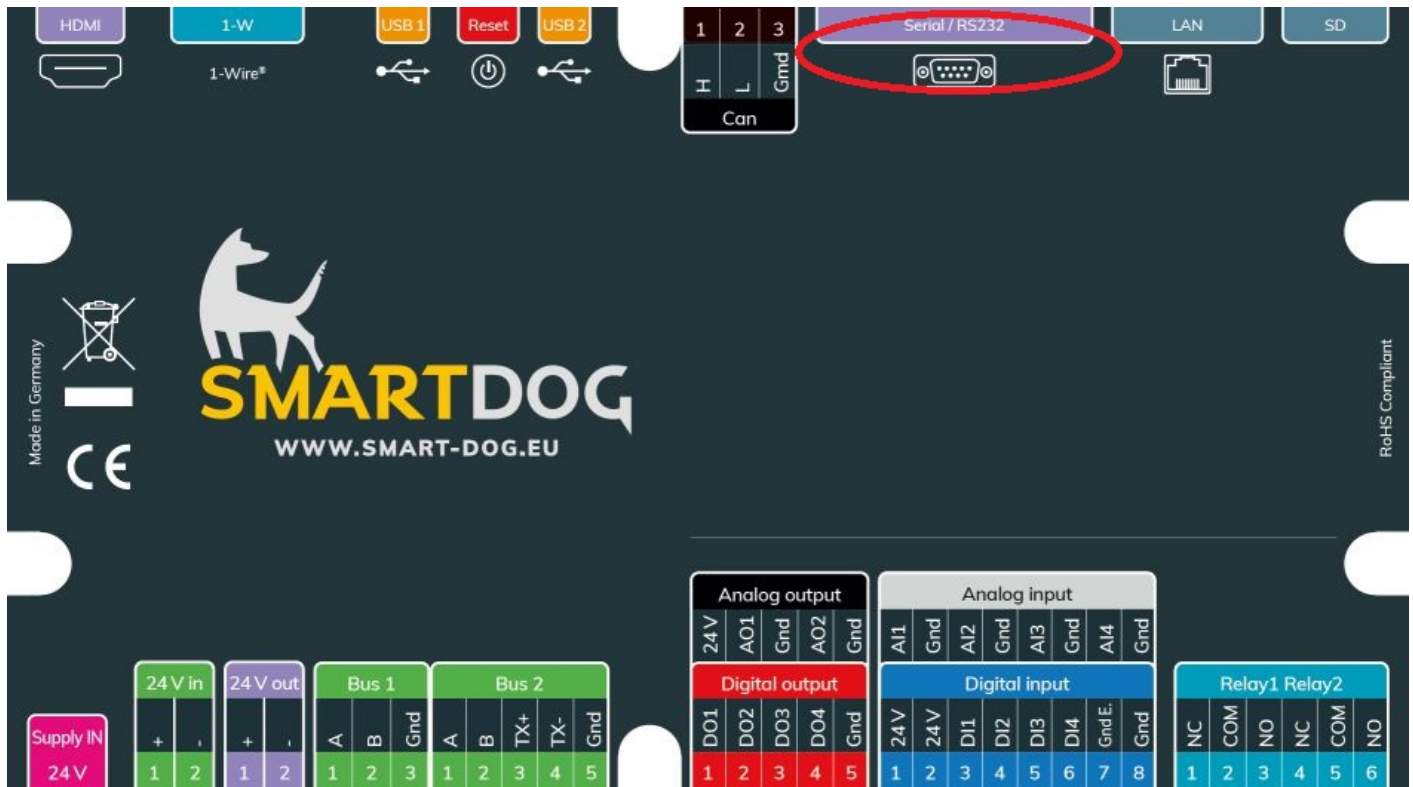
Bus 2



Dies ist der zweite RS485 Bus, dieser kann 4 Adrig auch als RS422 Bus verwendet werden

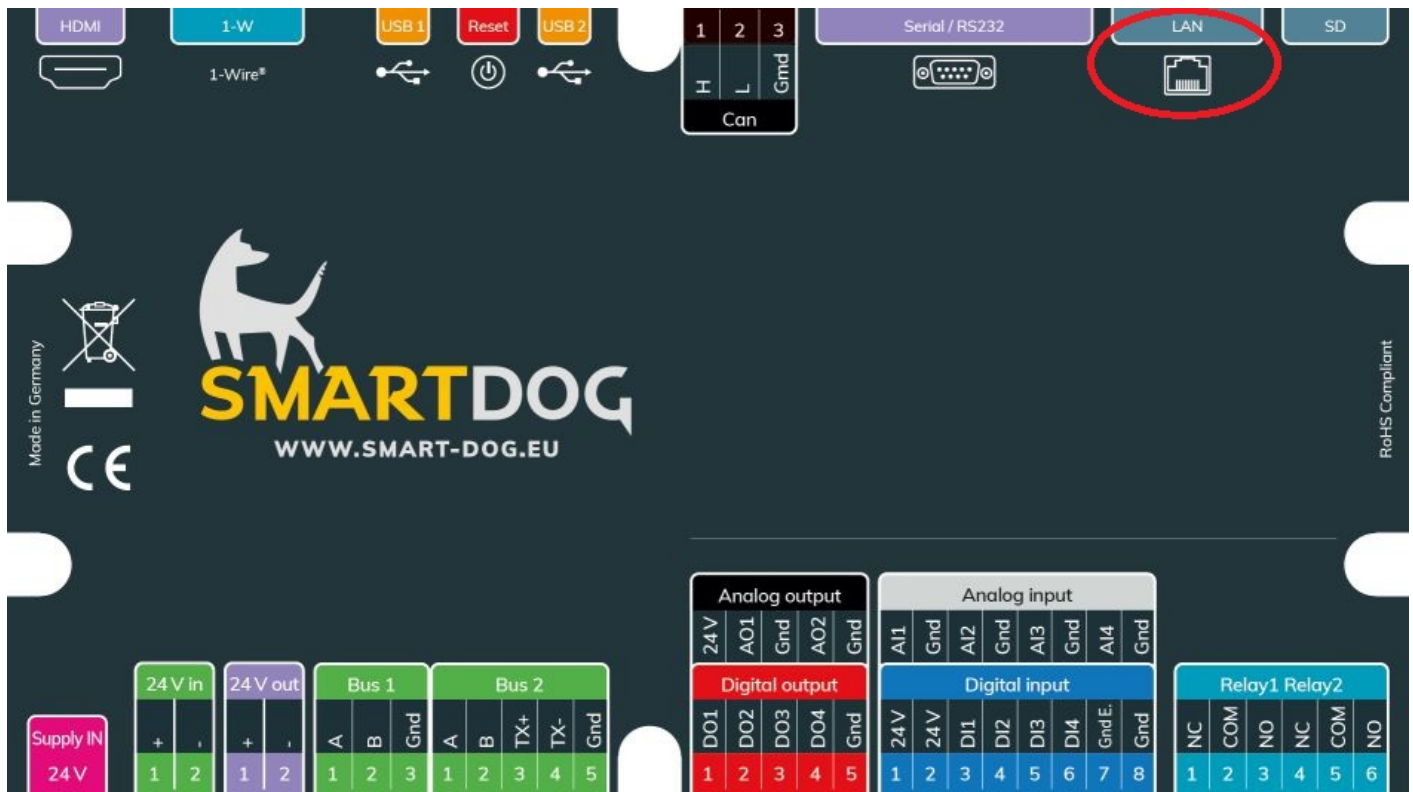
Buskommunikation

BUS RS232



Hier können Sie einen Seriellen Anschluss verwenden oder mit einer Schnittstellenerweiterung [Artikelnummer 00000] einen weiteren RS485/422 BUS realisieren **Buskommunikation**

BUS TCP/IP



Hier werden Geräte über das Netzwerk eingebunden, diese müssen im gleichen Netzwerk wie der SmartDog sein

Einbinden von Wechselrichtern

Hybridwechselrichter einlesen

Wechselrichter einlesen

Revision #1

Created 15 February 2024 15:16:13 by Philipp Kreutzer

Updated 16 February 2024 10:16:23 by Philipp Kreutzer