

Remote IO

- [Allgemeine Informationen](#)
- [Funksteckdosen USB](#)
- [Funksteckdose Stretch](#)
- [Modbus RS485](#)
 - [Modbus RS485 Allgemein](#)
 - [4 Digitalausgänge MR-DO4](#)
 - [8 Analogeingänge MR-AI8](#)
 - [10 Digitaleingänge MR-DI10](#)
 - [4 Analogausgänge MR-AO4](#)
 - [Adam 4022T](#)
 - [ADAM 4068](#)
 - [Phoenix Stringcontrol](#)
 - [Solarmax Stringcontrol](#)
 - [ADAM Remote IO Ascii Protokoll](#)
 - [Kaco Stringcontrol](#)
- [Onewire](#)
 - [2 Digitalausgänge](#)
 - [8 Digitalausgänge](#)
 - [1 Analogausgang 0-10V](#)
 - [8 Digitaleingänge](#)
 - [2 Digitaleingänge](#)
- [Remote IO 8DO 8DI 8AI 4AO TCP/485](#)
- [Wlan Steckdose Wemo](#)
- [Wlan Steckdose myStrom](#)
- [Woodward Schutz- und Steuerrelais](#)

- Remote IO 6 Relais 24DI TCP

Allgemeine Informationen



Funktion

In diesem Menü können Sie Schnittstellenerweiterungen im SmartDog einbinden

Von Funksteckdosen bis zu Digitaleingängen über zusätzliche Relaisausgänge

Funksteckdosen USB

Funktion

Sie wollen ein Steckdose mit einem unserer Regelbausteine steuern

Anlegen des Bausteins

- Gehen Sie in die *Geräteeinstellungen* und dort mit *Weiter* auf Seite 2
- Wählen Sie *Remote IO* aus und legen mit dem *Grünen Plus* ein neues Remote IO an
- Wählen Sie *Funksteckdosen USB*
-

Funksteckdosen Konfiguration

Name:

WM

?

Stick Info:

MAC: 000D6F000276A346 Network: 660D6F0002588DFE/6A66
Cycle+ Found: Yes - Location: /dev/ttyUSB0

	Name	MAC	State	Value	Delete	
✖	WM	000D6F000278B81E		0.00W	✖	⬆
						⬇

 Zurück

Refresh

OK

Name

Legen Sie einen Namen für den Baustein fest

Grünes Plus

Legen Sie mit dem „grünen Plus“ Ihre Circles an. Beginnen Sie mit dem Circle+ (Funksteckdose mit grauen Rücken).

Funksteckdosen Adresseingabe

Geben Sie bitte die Mac Adresse Ihrer Steckdose hier ein und vergeben einen Namen dafür.
Die Mac Adresse ist eine 16 stellige Nummer auf jedem Funkempfänger

MAC

?

Scan Network

Add Module

Beispiel

000D6FF000011B559

Name:

?

Zurück

OK

- Geben Sie unter „MAC“ die 16-stellige Nummer, die auf jedem Funkempfänger steht, z.B.: 000D6F000278D446, ein. Alternativ können Sie unter „Scan Network“ Ihren Circle suchen und in der Auswahlliste auswählen.



Name

Legen Sie einen Namen für den Baustein fest

Bestätigen Sie mit OK

Remote-IO Übersicht

	Name	Type	NetMode	UID	Delete	^
✓	WM	PW01	RC-Plugs	PW_STICK	✗	
✓	TR	PW01	RC-Plugs	PW_STICK	✗	
						▼



OK

Mit dem *grünen Plus* können Sie weitere Circles anlegen und Namen der zu schaltenden Geräte vergeben

Wenn Sie alle Circles eingebunden haben, bestätigen Sie mit 2 mal OK und anschließend mit *Speichern*

Um die Funktion der Funksteckdosen als Zähler zu nutzen gehen Sie nach folgender Anleitung vor : [Funksteckdose](#)

Achtung!!!

Werden extra gekaufte Circles oder Stealth Funkschalter zu einem vorhandenen System hinzugefügt, müssen diese über den PC mit der Software „Source“ angelernt werden.

Die Vorgehensweise ist in der Anleitung [„Funksteckdosen erweitern“](#) beschrieben

Funksteckdose Stretch

Modbus RS485

Modbus RS485 Allgemein

Funktion

Hier können Sie diverses Zubehör das über Modbus eingebunden werden kann im SmartDog einbinden

Anlegen des Bausteins

- Gehen Sie in die *Geräteeinstellungen* und dort mit *Weiter* auf Seite 2
- Wählen Sie *Remote IO* aus und legen mit dem *Grünen Plus* ein neues Remote IO an
- Wählen Sie *Modbus RS485* aus
- Wählen Sie einen der folgenden Bausteine aus

Modbus Erweiterung

Wählen Sie eine Modbus Erweiterung aus

4 Digitalausgänge MR-DO4	^
8 Analogeingänge MR-AI8	⬇
10 Digitaleingänge MR-DI10	
4 Analogausgänge MR-AO4	
Adam 4022T	
Adam 4068	
Phoenix Stringcontrol	
Solarmax Stringcontrol	
Adam Remote IO Ascii Protokoll	
Kaco Stringcontrol	⬇

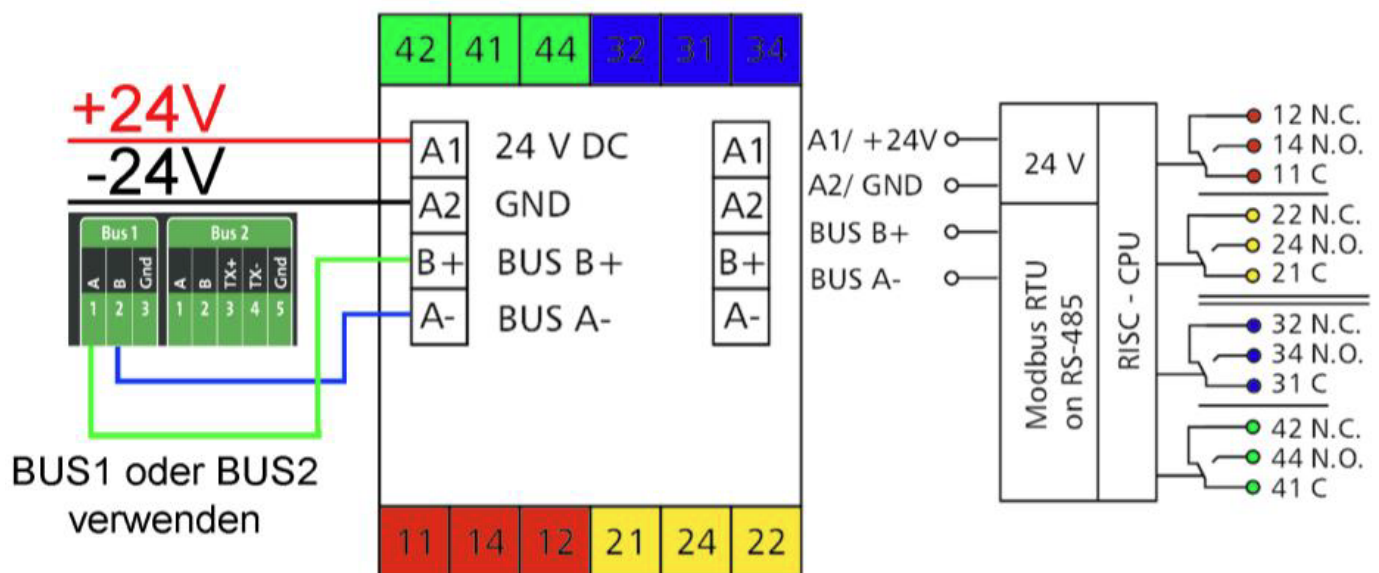
Einbindung der Bausteine : [Modbus RS485](#)

4 Digitalausgänge MR-DO4

Funktion

Hier können Sie das Zubehör **Digitalausgangsmodul 4-fach ModBus MR-DO4** Artikelnummer : [400410] im SmartDog einbinden

Verkabelung



Anlegen des Bausteins

- Gehen Sie in die *Geräteeinstellungen* und dort mit *Weiter* auf Seite 2
- Wählen Sie *Remote IO* aus und legen mit dem *Grünen Plus* ein neues Remote IO an
- Wählen Sie *Modbus RS485* und dann *4 Digitalausgänge MR-DO4*

Modbus Erweiterung

Name:

?

Remote IO

Remote IO

?

AI Channel:

1

2

3

4

?

Type:

Initial State

?

Send Config:

Send config

?

Zurück

Ok

Name

Legen Sie einen Namen für den Baustein fest

Remote IO

Mit klick auf den Button wird der Bus nach Geräten abgesucht, wählen Sie das gewünschte in der Liste aus

AI Channel

Nun können Sie die einzelnen Ausgänge auswählen und Ihnen einen Intial Status zuweisen

Initial State

Hier wählen Sie ob der Digitalausgang 1 oder 0 sein soll im Ausgangsstatus

Send config

Hier senden Sie die eingestellte Initial State Auswahl an das Gerät, dies müssen Sie nach jeder Änderung machen

Bestätigen Sie mit 2 mal OK und anschließend mit *Speichern*

Modbus RS485

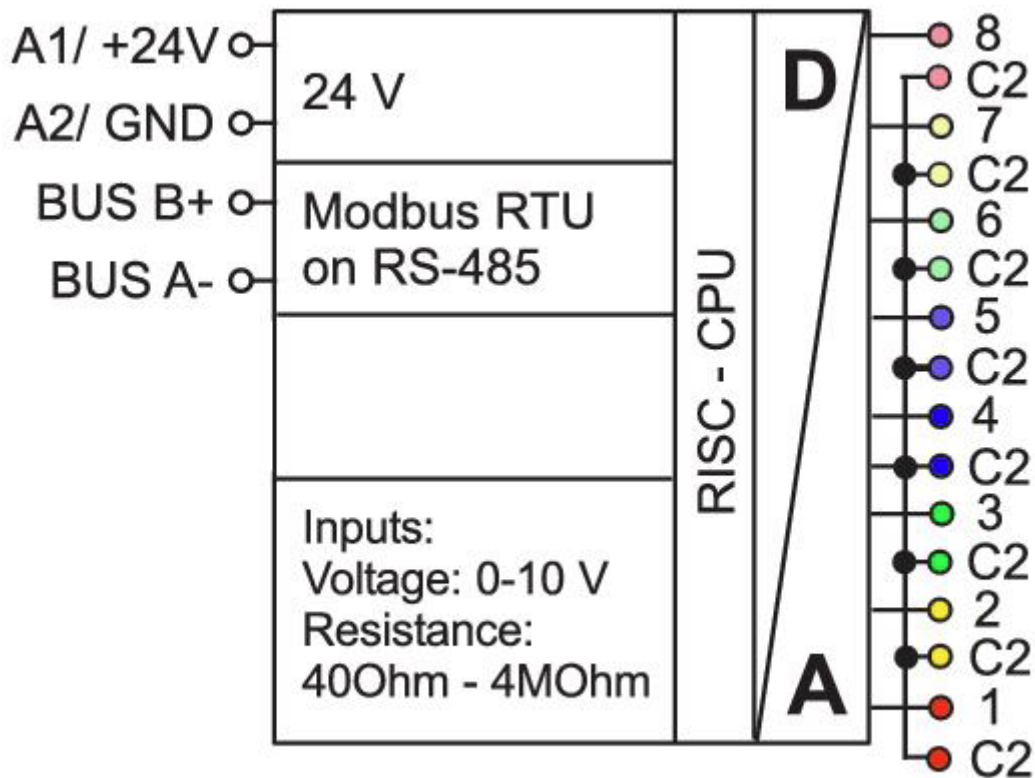
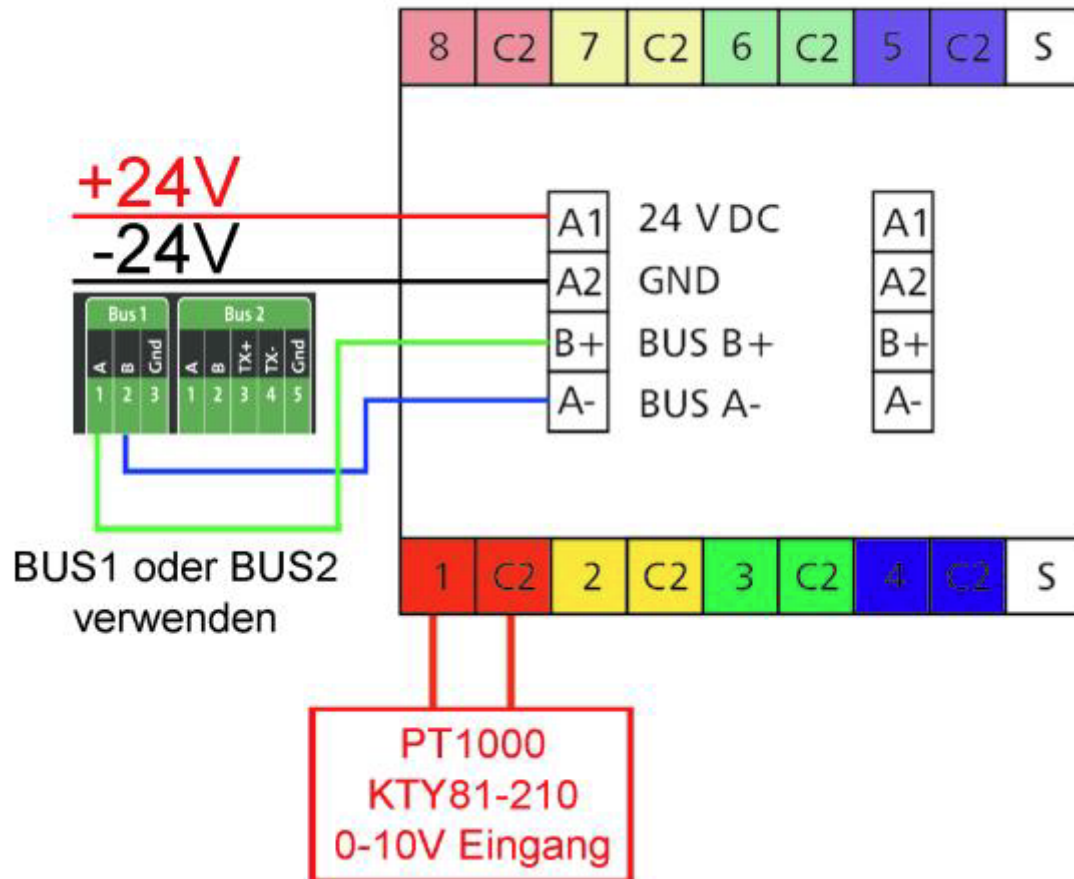
8 Analogeingänge MR-AI8

Funktion

Hier können Sie das Zubehör **8 Analogeingänge MR-AI8** Artikelnummer : [400400] im SmartDog einbinden

Verkabelung

Jeder der 8 Eingänge ist individuell konfigurierbar



Anlegen des Bausteins

- Gehen Sie in die *Geräteeinstellungen* und dort mit *Weiter* auf Seite 2
- Wählen Sie *Remote IO* aus und legen mit dem *Grünen Plus* ein neues Remote IO an
- Wählen Sie *Modbus RS485* und dann *8 Analogeingänge MR-AI8*

Modbus Erweiterung

Name: ?

Remote IO: Remote IO ?

AI Channel: 1 2 3 4 ?
5 6 7 8 ?

Type: Initial State ?

Send Config: Send config ?

Zurück Ok

Name

Legen Sie einen Namen für den Baustein fest

Remote IO

Mit klick auf den Button wird der Bus nach Geräten abgesucht, wählen Sie das gewünschte in der Liste aus

AI Channel

Nun können Sie die einzelnen Eingänge auswählen und Ihnen einen Initial Status zuweisen

Initial State

Hier wählen Sie ob der Ausgang oder 0 sein soll im Ausgangsstatus

Send config

Hier senden Sie die eingestellte Initial State Auswahl an das Gerät, dies müssen Sie nach jeder Änderung machen

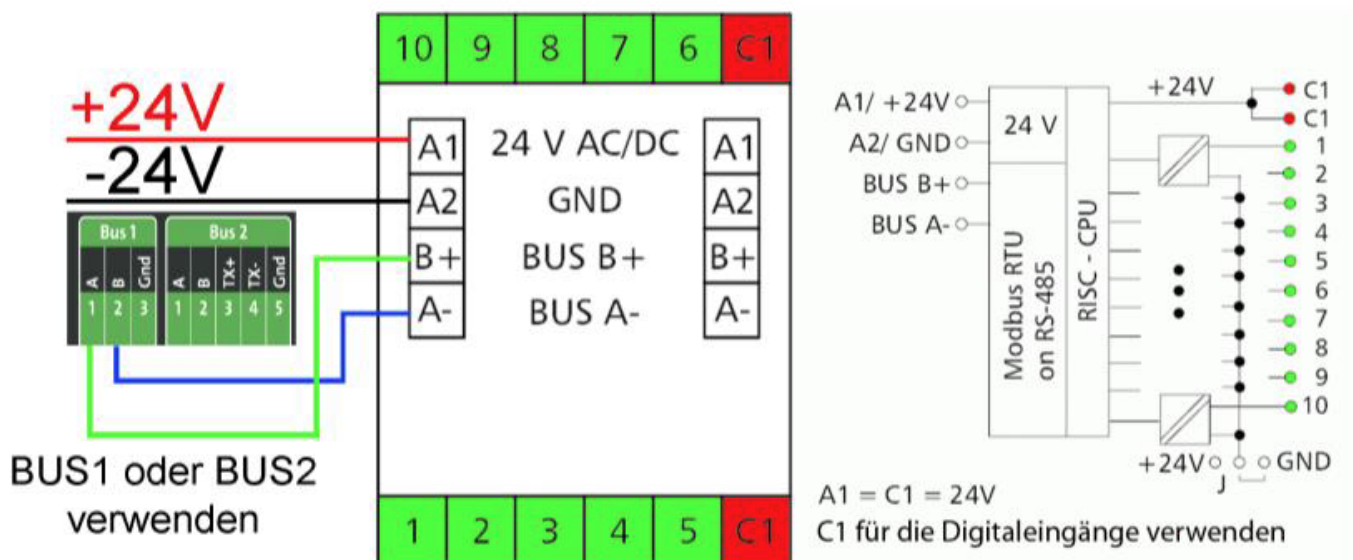
Bestätigen Sie mit 2 mal *OK* und anschließend mit *Speichern*

10 Digitaleingänge MR-DI10

Funktion

Hier können Sie das Zubehör **10 Digitaleingänge MR-DI10** Artikelnummer : [400430] im SmartDog einbinden

Verkabelung



Anlegen des Bausteins

- Gehen Sie in die *Geräteeinstellungen* und dort mit *Weiter* auf Seite 2
- Wählen Sie *Remote IO* aus und legen mit dem *Grünen Plus* ein neues Remote IO an
- Wählen Sie *Modbus RS485* und dann *10 Digitaleingänge MR-DI10*

Modbus Erweiterung

Name:

?

Remote IO

Remote IO

?

1

?

?

?

Zurück

ok

Name

Legen Sie einen Namen für den Baustein fest

Remote IO

Mit klick auf den Button wird der Bus nach Geräten abgesucht, wählen Sie das gewünschte in der Liste aus

Bestätigen Sie mit 2 mal *OK* und anschließend mit *Speichern*

4 Analogausgänge MR-AO4

Adam 4022T

Funktion

Hier können Sie das Zubehör *Adam 4022T* im SmartDog einbinden



Hinweis

Die Remote IO Schnittstelle „ADAM“ ist standardmäßig auf BUS-Adresse 1 eingestellt. Werden zusätzlich BUS-Zähler oder Wechselrichter angeschlossen, muss die Adresse der angeschlossenen Geräte angepasst werden.

Vor der Erst-Inbetriebnahme müssen die Jumper am ADAM richtig gesetzt werden. Diese Konfiguration ist abhängig von den Vorgaben des Energieversorgers.

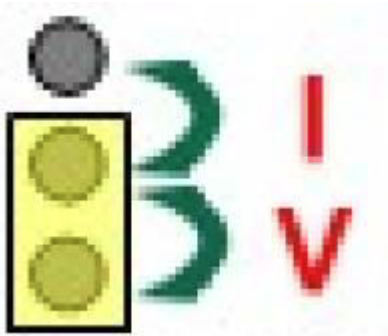
Gehen Sie dazu wie folgt vor

- Lösen Sie die beiden Schrauben an der Vorderseite mit einen Schlitzschraubendreher
- Der Hutschieneaufsatz lässt sich jetzt entfernen
- An der Rückseite des ADAM Moduls werden zwei Kreuzschrauben sichtbar
- Entfernen Sie diese beiden Schrauben
- Das Gehäuseoberteil lässt sich jetzt leicht entfernen

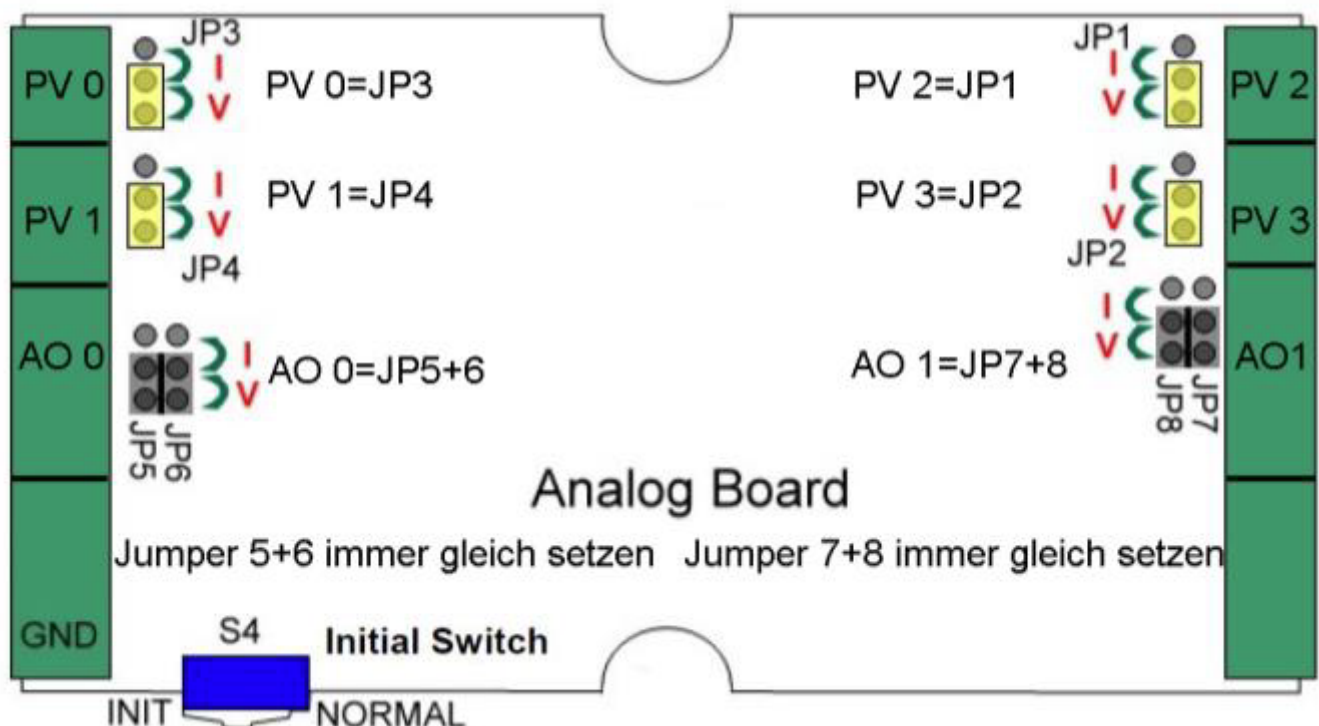
Jumpereinstellung

Die Jumper müssen nach Ihrer Funktionsweise konfiguriert werden

Dieses Signal kann für Strom (I) oder Spannung (V) eingestellt werden



Dieser Jumper ist z.B.: für Spannung (V) konfiguriert. Ein Hochsetzen des Jumpers bewirkt eine Umstellung des Signals auf Strom (I).



Dieses Bild der Jumpereinstellung ist nicht universell anwendbar. Beachten Sie die Vorgabe des Energieversorgers

Der S4 „Initial Switch“ muss auf „Normal“ stehen.

Eingänge: PV_0, PV_1, PV_2, PV_3

Frei programmierbare Schnittstellen von 0-20mA, 4-20mA, 0-10V

Ausgänge: AO_0, AO_1

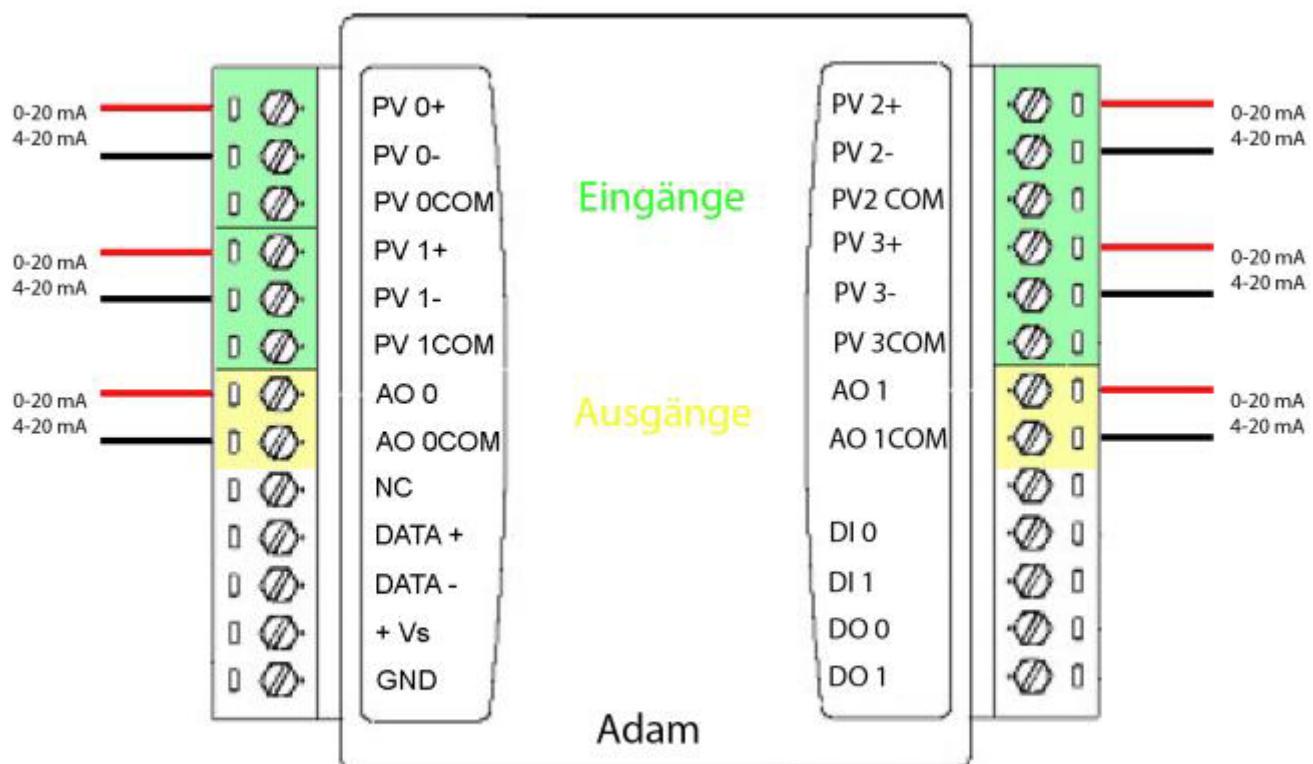
Frei programmierbare Schnittstellen von 0-20mA, 4-20mA, 0-10V

Nach erfolgreicher Jumperkonfiguration notieren Sie sich die Einstellungen der Ein- und Ausgänge, wie Sie konfiguriert wurden

Danach muss das Gehäuse wieder verschlossen werden.

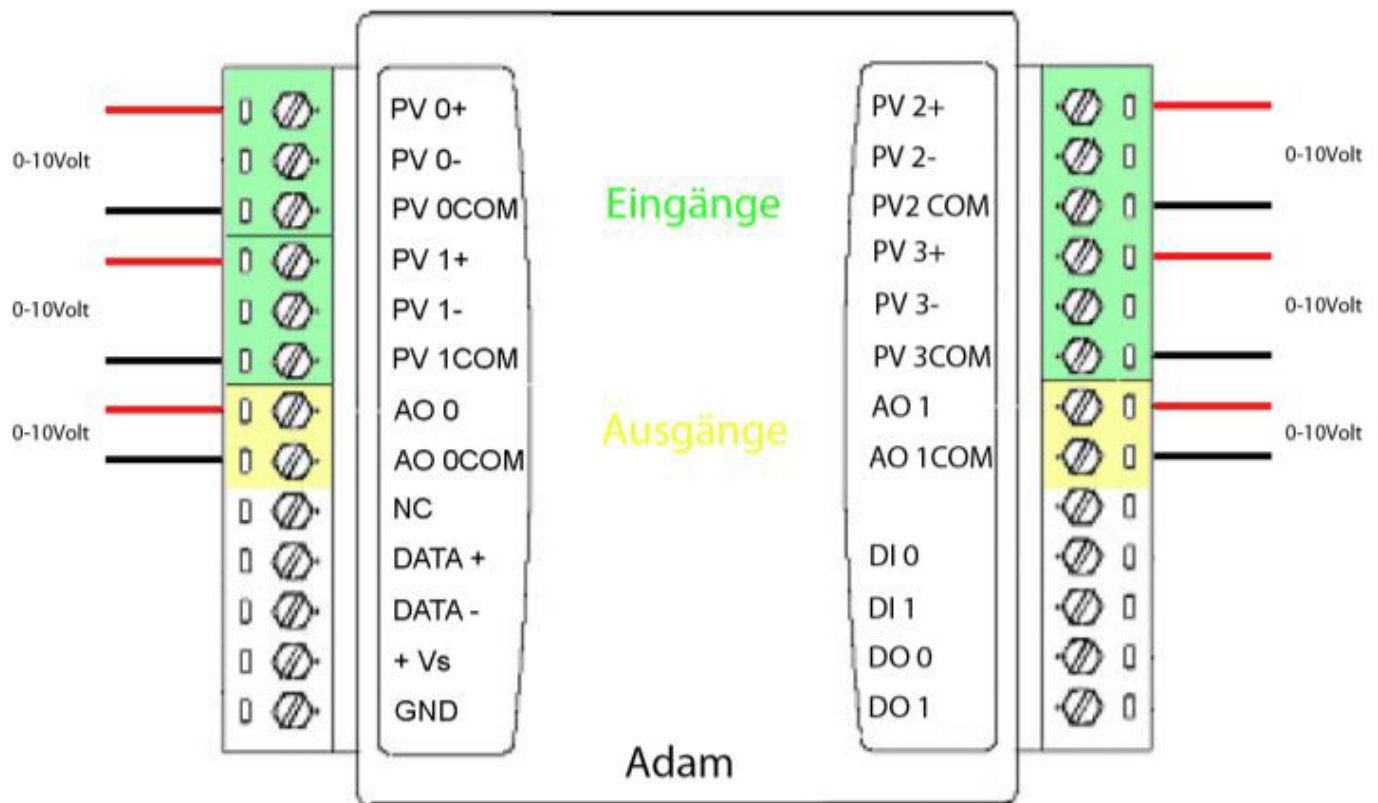
EIN und Ausgänge für Stromanschluss

Beachten Sie die Klemmenanschlüsse



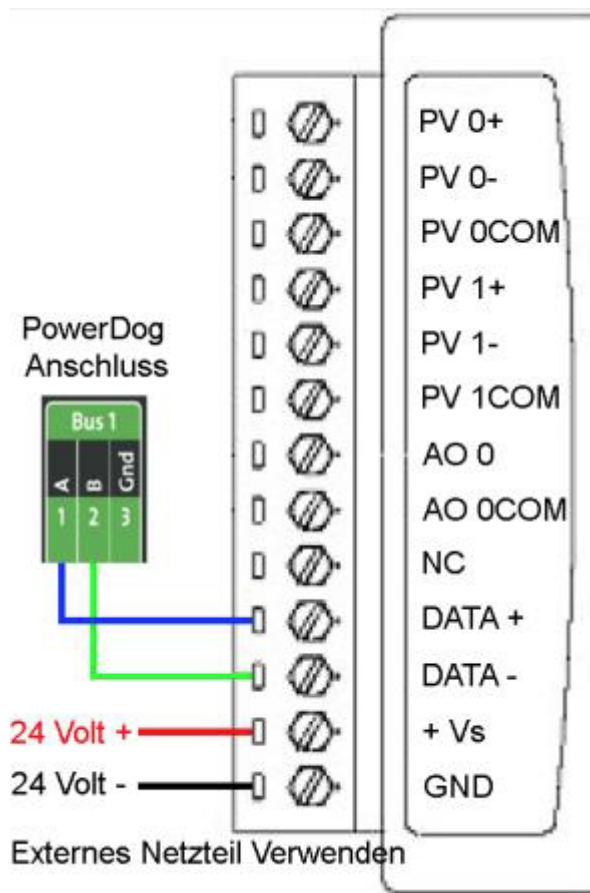
EIN und Ausgänge für Spannungsanschluss

Beachten Sie die Klemmenanschlüsse



Diese Bilder der Anschlüsse sind nicht universell anwendbar. Sie dienen nur zur Übersicht der Klemmenanschlüsse am ADAM für die jeweiligen Spannungen oder Stromeinstellungen

Verkabelung



Anlegen des Bausteins

- Gehen Sie in die *Geräteeinstellungen* und dort mit *Weiter* auf Seite 2
- Wählen Sie *Remote IO* aus und legen mit dem *Grünen Plus* ein neues Remote IO an
- Wählen Sie *Modbus RS485* und dann *Adam 4022T*

Modbus Erweiterung

Name:

?

Remote IO

Remote IO

?

AI Channel:

1

2

3

4

?

Type:

Initial State

?

Send Config:

Send config

?

Zurück

Ok

Name

Legen Sie einen Namen für den Baustein fest

Remote IO

Mit klick auf den Button wird der Bus nach Geräten abgesucht, wählen Sie das gewünschte in der Liste aus

AI Channel

Nun können Sie die einzelnen Ausgänge auswählen und Ihnen einen Intial Status zuweisen

Initial State

Hier wählen Sie ob der Digitalausgang 1 oder 0 sein soll im Ausgangsstatus

Send config

Hier senden Sie die eingestellte Initial State Auswahl an das Gerät, dies müssen Sie nach jeder Änderung machen

Bestätigen Sie mit 2 mal OK und anschließend mit *Speichern*

Nach dem Speichern stehen nun weitere Eingänge unter „Sensoren“ zur Verfügung

ADAM 4068

Funktion

Hier können Sie das Bauteil *ADAM 4068* im SmartDog einbinden



Hinweis

Die Remote IO Schnittstelle „ADAM“ ist standardmäßig auf BUS-Adresse 1 eingestellt. Werden zusätzlich BUS-Zähler oder Wechselrichter angeschlossen, muss die Adresse der angeschlossenen Geräte angepasst werden.

Vor der Erst-Inbetriebnahme müssen die Jumper am ADAM richtig gesetzt werden. Diese Konfiguration ist abhängig von den Vorgaben des Energieversorgers.

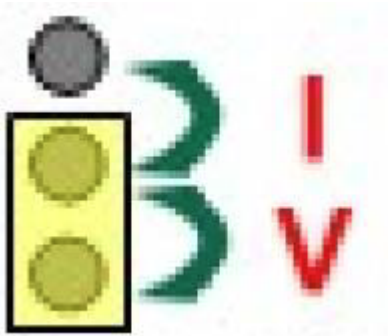
Gehen Sie dazu wie folgt vor

- Lösen Sie die beiden Schrauben an der Vorderseite mit einen Schlitzschraubendreher
- Der Hutschieneaufsatz lässt sich jetzt entfernen
- An der Rückseite des ADAM Moduls werden zwei Kreuzschrauben sichtbar
- Entfernen Sie diese beiden Schrauben
- Das Gehäuseoberteil lässt sich jetzt leicht entfernen

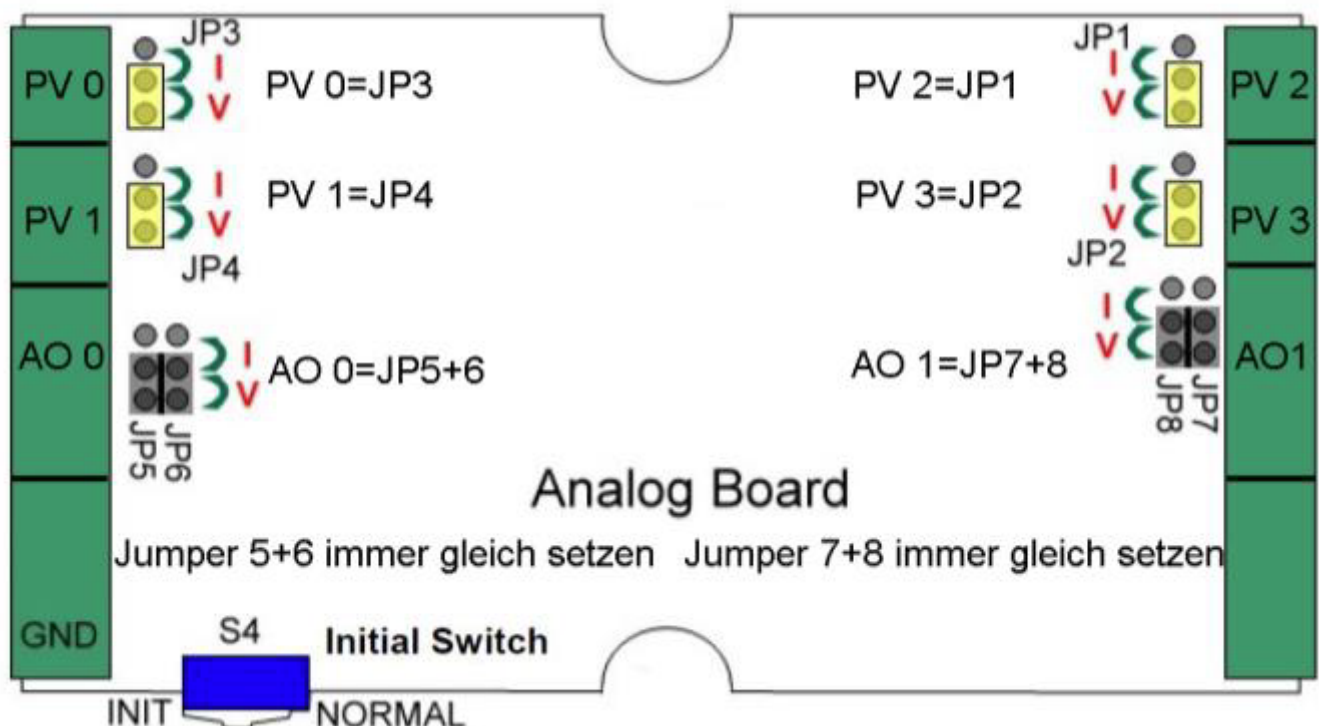
Jumpereinstellung

Die Jumper müssen nach Ihrer Funktionsweise konfiguriert werden

Dieses Signal kann für Strom (I) oder Spannung (V) eingestellt werden



Dieser Jumper ist z.B.: für Spannung (V) konfiguriert. Ein Hochsetzen des Jumpers bewirkt eine Umstellung des Signals auf Strom (I).



Dieses Bild der Jumpereinstellung ist nicht universell anwendbar. Beachten Sie die Vorgabe des Energieversorgers

Der S4 „Initial Switch“ muss auf „Normal“ stehen.

Eingänge: PV_0, PV_1, PV_2, PV_3

Frei programmierbare Schnittstellen von 0-20mA, 4-20mA, 0-10V

Ausgänge: AO_0, AO_1

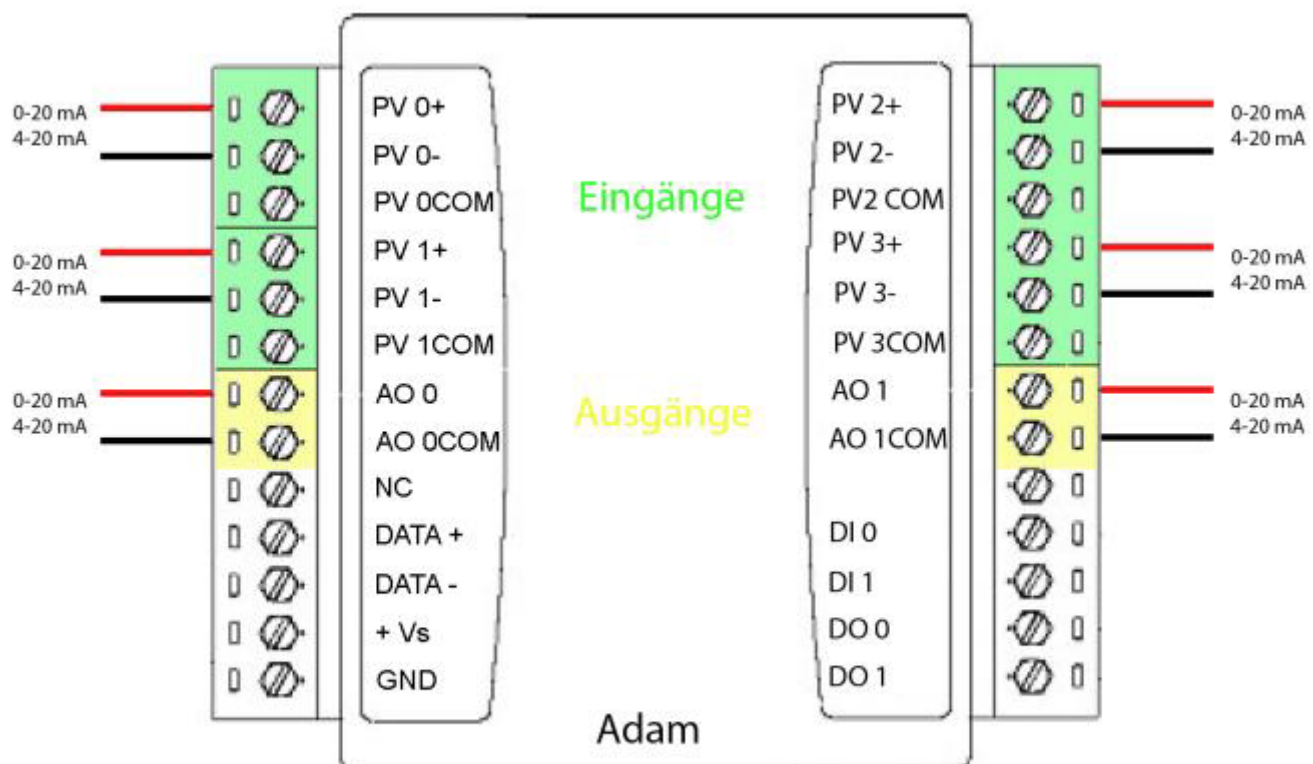
Frei programmierbare Schnittstellen von 0-20mA, 4-20mA, 0-10V

Nach erfolgreicher Jumperkonfiguration notieren Sie sich die Einstellungen der Ein- und Ausgänge, wie Sie konfiguriert wurden

Danach muss das Gehäuse wieder verschlossen werden.

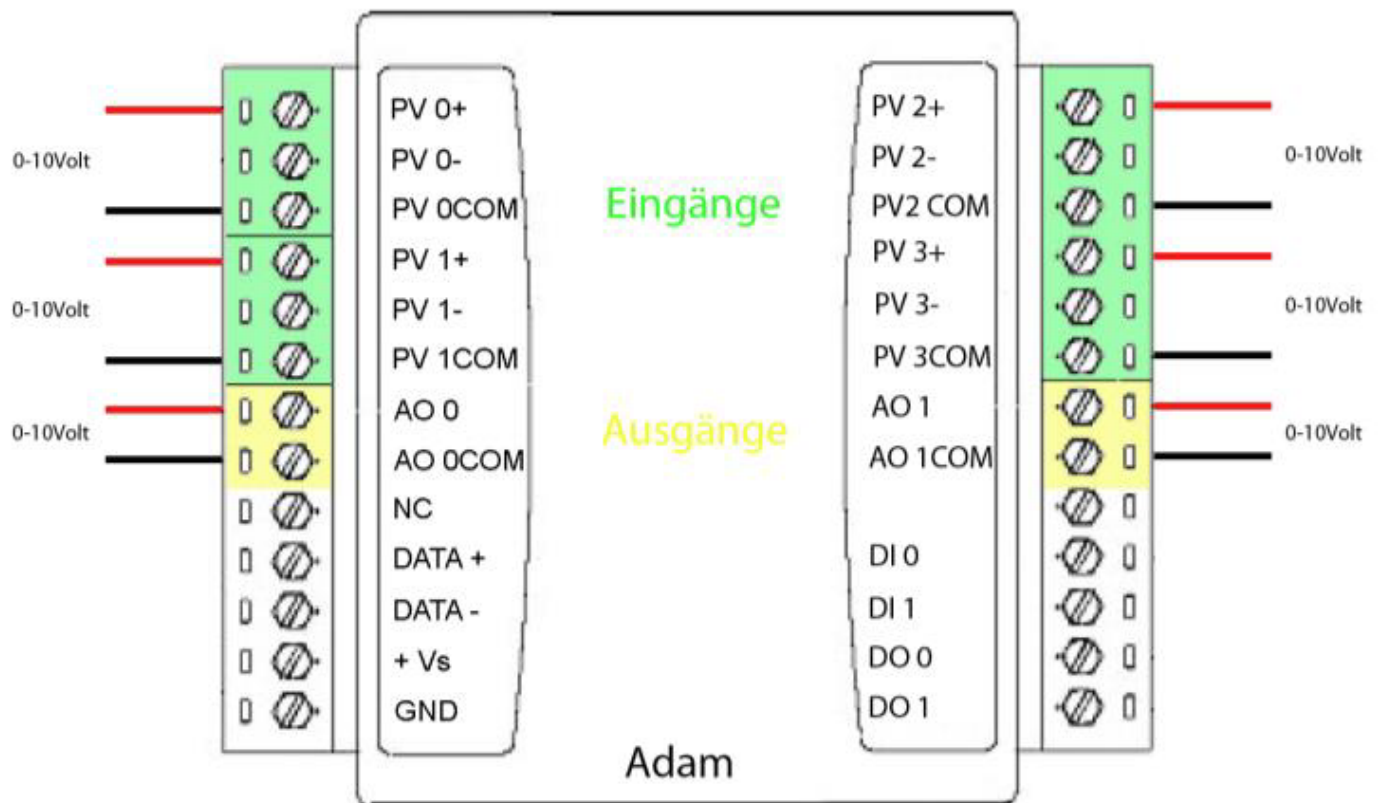
EIN und Ausgänge für Stromanschluss

Beachten Sie die Klemmenanschlüsse



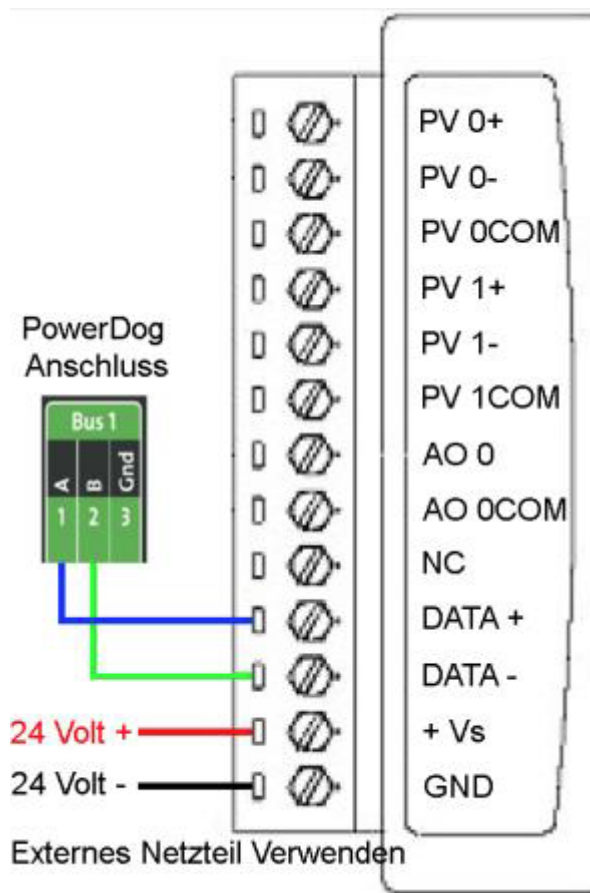
EIN und Ausgänge für Spannungsanschluss

Beachten Sie die Klemmenanschlüsse



Diese Bilder der Anschlüsse sind nicht universell anwendbar. Sie dienen nur zur Übersicht der Klemmenanschlüsse am ADAM für die jeweiligen Spannungen oder Stromeinstellungen

Verkabelung



Anlegen des Bausteins

- Gehen Sie in die *Geräteeinstellungen* und dort mit *Weiter* auf Seite 2
- Wählen Sie *Remote IO* aus und legen mit dem *Grünen Plus* ein neues Remote IO an
- Wählen Sie *Modbus RS485* und dann *Adam 4022T*

Modbus Erweiterung

Name:

?

Remote IO

Remote IO

?

AI Channel:

1

2

3

4

?

Type:

Initial State

?

Send Config:

Send config

?

Zurück

Ok

Name

Legen Sie einen Namen für den Baustein fest

Remote IO

Mit klick auf den Button wird der Bus nach Geräten abgesucht, wählen Sie das gewünschte in der Liste aus

AI Channel

Nun können Sie die einzelnen Ausgänge auswählen und Ihnen einen Intial Status zuweisen

Initial State

Hier wählen Sie ob der Digitalausgang 1 oder 0 sein soll im Ausgangsstatus

Send config

Hier senden Sie die eingestellte Initial State Auswahl an das Gerät, dies müssen Sie nach jeder Änderung machen

Bestätigen Sie mit 2 mal OK und anschließend mit *Speichern*

Nach dem Speichern stehen nun weitere Eingänge unter „Sensoren“ zur Verfügung

Phoenix Stringcontrol

Funktion

Hier können Sie das Bauteil *Phoenix String Control* im SmartDog einbinden



Verkabelung

Schließen Sie das Gerät an einem der beiden BUS Anschlüsse am Smart Dog entsprechend der Anleitung vom Gerät an

Anlegen des Bausteins

- Gehen Sie in die *Geräteeinstellungen* und dort mit *Weiter* auf Seite 2

- Wählen Sie *Remote IO* aus und legen mit dem *Grünen Plus* ein neues Remote IO an
- Wählen Sie *Modbus RS485* und dann *Phoenix Stringcontrol*

Name

Legen Sie einen Namen für den Baustein fest

Select Interface

Mit klick auf den Button wird der Bus nach Geräten abgesucht, wählen Sie das gewünschte in der Liste aus

Anschließend können Sie auf *Bearbeiten* klicken und Ihre Stringeingänge benennen und diese *An* oder *Aus* schalten

Configure Phoenix String Controll

	Beschreibung String	On/Off
Name String 1:	GAK 1 / Platine	<input checked="" type="checkbox"/>
Name String 2:	GAK 1 / 1	<input checked="" type="checkbox"/>
Name String 3:	GAK 1 / 2	<input checked="" type="checkbox"/>
Name String 4:	GAK 1 / 3	<input checked="" type="checkbox"/>
Name String 5:	GAK 1 / 4	<input checked="" type="checkbox"/>
Name String 6:	GAK 1 / 5	<input checked="" type="checkbox"/>
Name String 7:	GAK 1 / 6	<input checked="" type="checkbox"/>
Name String 8:	GAK 1 / 7	<input checked="" type="checkbox"/>

Back

OK

Bestätigen Sie mit 2 mal *OK* und anschließend mit *Speichern*

Solarmax Stringcontrol

Funktion

Hier können Sie das Bauteil *Solarmax String Control* im SmartDog einbinden

Verkabelung

Schließen Sie das Gerät an einem der beiden BUS Anschlüsse am Smart Dog entsprechend der Anleitung vom Gerät an

Anlegen des Bausteins

- Gehen Sie in die *Geräteeinstellungen* und dort mit *Weiter* auf Seite 2
- Wählen Sie *Remote IO* aus und legen mit dem *Grünen Plus* ein neues Remote IO an
- Wählen Sie *Modbus RS485* und dann *Solarmax Stringcontrol*

Name

Legen Sie einen Namen für den Baustein fest

Select Interface

Mit klick auf den Button wird der Bus nach Geräten abgesucht, wählen Sie das gewünschte in der Liste aus

Anschließend können Sie auf *Bearbeiten* klicken und Ihre Stringeingänge benennen und diese *An* oder *Aus* schalten

Configure Phoenix String Control

	Beschreibung String	On/Off	
Name String 1:	GAK 1 / Platine	<input checked="" type="checkbox"/>	^
Name String 2:	GAK 1 / 1	<input checked="" type="checkbox"/>	
Name String 3:	GAK 1 / 2	<input checked="" type="checkbox"/>	
Name String 4:	GAK 1 / 3	<input checked="" type="checkbox"/>	
Name String 5:	GAK 1 / 4	<input checked="" type="checkbox"/>	
Name String 6:	GAK 1 / 5	<input checked="" type="checkbox"/>	
Name String 7:	GAK 1 / 6	<input checked="" type="checkbox"/>	
Name String 8:	GAK 1 / 7	<input checked="" type="checkbox"/>	v

Back

OK

Bestätigen Sie mit 2 mal *OK* und anschließend mit *Speichern*

ADAM Remote IO Ascii Protokoll

Kaco Stringcontrol

Funktion

Hier können Sie das Bauteil *Kaco Stringcontrol* im SmartDog einbinden

Verkabelung

Schließen Sie das Gerät an einem der beiden BUS Anschlüsse am Smart Dog entsprechend der Anleitung vom Gerät an

Anlegen des Bausteins

- Gehen Sie in die *Geräteeinstellungen* und dort mit *Weiter* auf Seite 2
- Wählen Sie *Remote IO* aus und legen mit dem *Grünen Plus* ein neues Remote IO an
- Wählen Sie *Modbus RS485* und dann *Kaco Stringcontrol*

Name

Legen Sie einen Namen für den Baustein fest

Select Interface

Mit klick auf den Button wird der Bus nach Geräten abgesucht, wählen Sie das gewünschte in der Liste aus

Anschließend können Sie auf *Bearbeiten* klicken und Ihre Stringeingänge benennen und diese *An* oder *Aus* schalten

Configure Phoenix String Control

	Beschreibung String	On/Off	
Name String 1:	GAK 1 / Platine	<input checked="" type="checkbox"/>	^
Name String 2:	GAK 1 / 1	<input checked="" type="checkbox"/>	
Name String 3:	GAK 1 / 2	<input checked="" type="checkbox"/>	
Name String 4:	GAK 1 / 3	<input checked="" type="checkbox"/>	
Name String 5:	GAK 1 / 4	<input checked="" type="checkbox"/>	
Name String 6:	GAK 1 / 5	<input checked="" type="checkbox"/>	
Name String 7:	GAK 1 / 6	<input checked="" type="checkbox"/>	
Name String 8:	GAK 1 / 7	<input checked="" type="checkbox"/>	v

Back

OK

Bestätigen Sie mit 2 mal *OK* und anschließend mit *Speichern*

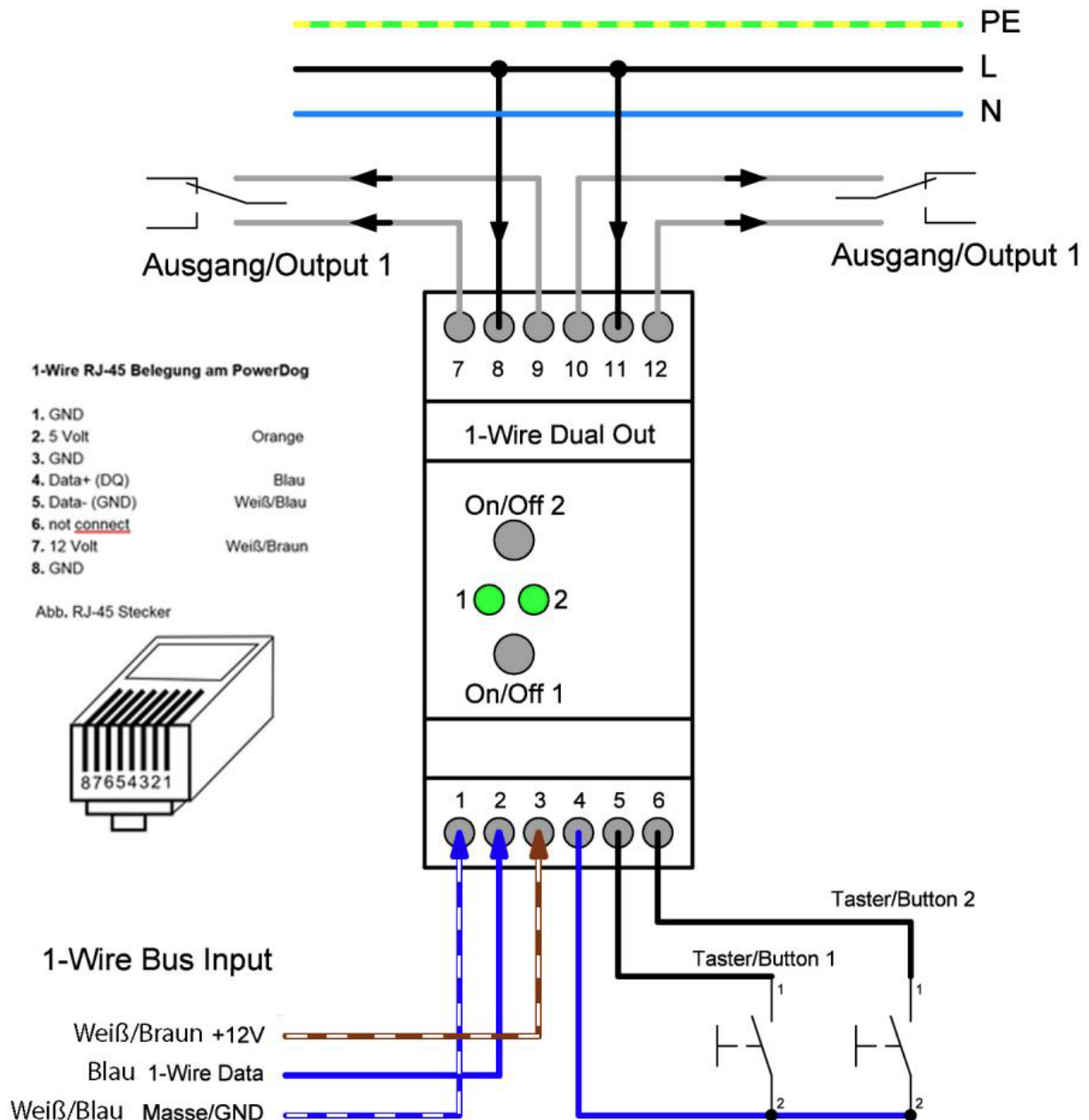
Onewire

2 Digitalausgänge

Funktion

Hier können Sie das Zubehör **1-Wire® Relaisbaustein 2-fach** Artikelnummer: [400012] im SmartDog einbinden um zwei weitere Relais- bzw Digitalausgänge verwenden zu können

Verkabelung



1-Wire Verkabelung

Schalten Sie den SmartDog stromlos und verkabeln Sie erst danach das Modul. Unser Modul muss wie in der Anschlussanleitung angeschlossen werden.

Anlegen des Bausteins

- Gehen Sie in die *Geräteeinstellungen* und dort mit *Weiter* auf Seite 2
- Wählen Sie *Remote IO* aus und legen mit dem *Grünen Plus* ein neues Remote IO an
- Wählen Sie *onewire* und dann *2 Digitalausgänge*

Remote IO Erweiterung

Remote IO

Sensor Wählen

?

Name:

?

Firmware:

FW >= 4.1 (green module)

?

Zurück

Ok

Remote IO

Mit klick auf den Button wird der 1-Wire Bus nach Geräten abgesucht, wählen Sie das gewünschte Gerät in der Liste aus

Name

Legen Sie einen Namen für das Gerät fest

Firmware

Legen Sie die Firmware Version des Gerätes fest

Bei Modulen mit Firmware niedriger als 1.2 sind Challen A und B vertauscht

Anschließend finden Sie zwei weiter Digitalausgänge unter RemoteIO bei Ihren Regelbausteinen

Schnittstelle wählen

Relais 1	AO 1	DO 1
Relais 2	AO 2	DO 2
Interner Merker		DO 3
BUZZER		DO 4

From RemoteIO

Cancel

Bestätigen Sie mit 2 mal **OK** und anschließend mit **Speichern**

8 Digitalausgänge

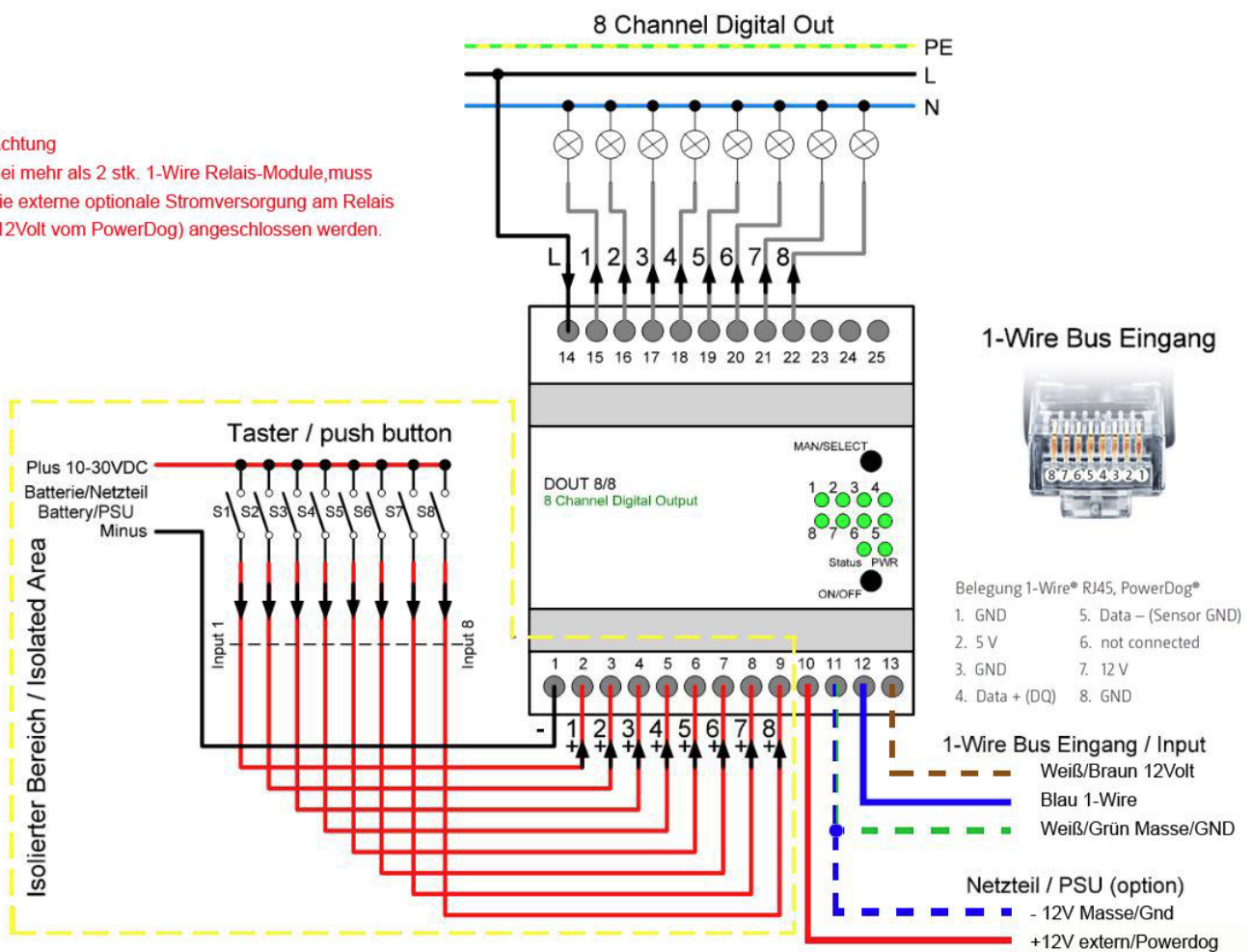
Funktion

Hier können Sie das Zubehör **1-Wire® Relaisbaustein 8-fach** Artikelnummer: [400013] im SmartDog einbinden um acht weitere Relais- bzw Digitalausgänge verwenden zu können

Verkabelung

Achtung

Bei mehr als 2 stk. 1-Wire Relais-Module, muss die externe optionale Stromversorgung am Relais (12Volt vom PowerDog) angeschlossen werden.



1-Wire Verkabelung

Schalten Sie den SmartDog stromlos und verkabeln Sie erst danach das Modul. Unser Modul muss wie in der Anschlussanleitung angeschlossen werden.

Anlegen des Bausteins

- Gehen Sie in die *Geräteeinstellungen* und dort mit *Weiter* auf Seite 2
- Wählen Sie *Remote IO* aus und legen mit dem *Grünen Plus* ein neues Remote IO an
- Wählen Sie *onewire* und dann *8 Digitalausgänge*

Remote IO Erweiterung

Remote IO	<div>Sensor Wählen</div>	?
Name:	<input type="text"/>	?

Zurück

Ok

Remote IO

Mit klick auf den Button wird der 1-Wire Bus nach Geräten abgesucht, wählen Sie das gewünschte Gerät in der Liste aus

Name

Legen Sie einen Namen für das Gerät fest

Anschließend finden Sie acht weitere Digitalausgänge unter RemoteIO bei Ihren Regelbausteinen

Schnittstelle wählen

Relais 1	AO 1	DO 1
Relais 2	AO 2	DO 2
Interner Merker		DO 3
BUZZER		DO 4

From RemoteIO

Cancel

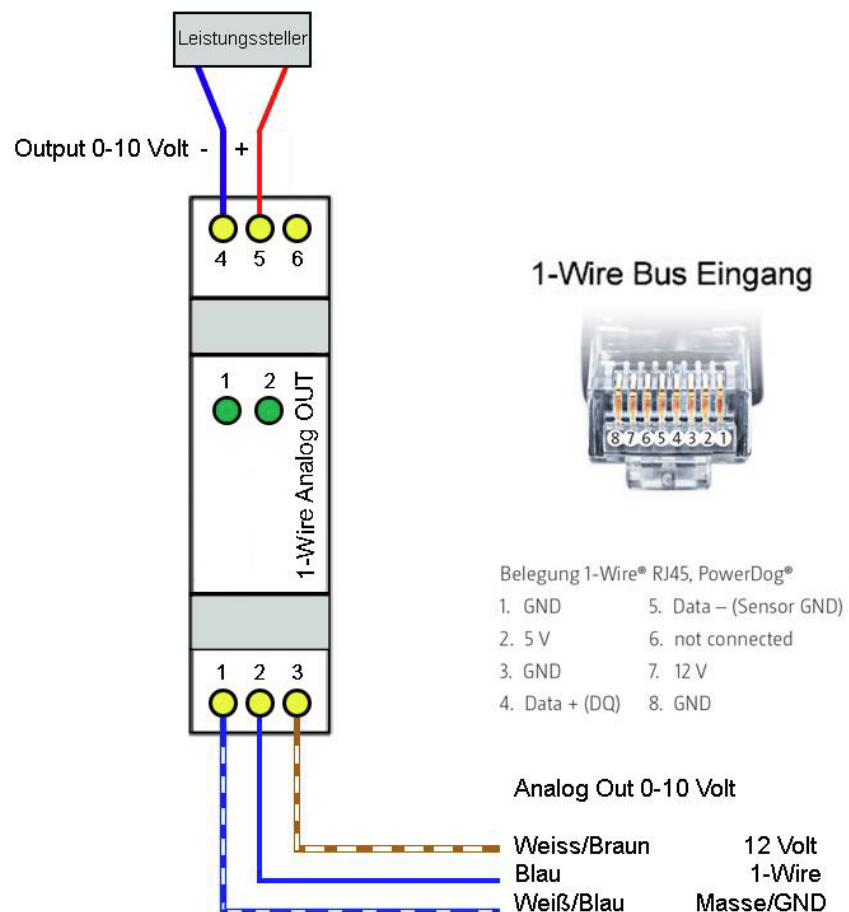
Bestätigen Sie mit 2 mal **OK** und anschließend mit **Speichern**

1 Analogausgang 0-10V

Funktion

Hier können Sie das Zubehör **1-Wire® Analogausgang (0-10V)** Artikelnummer: [400018] im SmartDog einbinden um einen weiteren Analogausgang verwenden zu können

Verkabelung



Schalten Sie den SmartDog stromlos und verkabeln Sie erst danach das Schaltmodul. Unser 2-fach Schaltmodul muss wie in der Anschlussanleitung angeschlossen werden.

Anlegen des Bausteins

- Gehen Sie in die *Geräteeinstellungen* und dort mit *Weiter* auf Seite 2
- Wählen Sie *Remote IO* aus und legen mit dem *Grünen Plus* ein neues Remote IO an
- Wählen Sie *onewire* und dann *1 Analogausgang 0-10V*

Remote IO Erweiterung

Remote IO	<div>Sensor Wählen</div>	?
Name:	<input type="text"/>	?

Zurück

Ok

Remote IO

Mit klick auf den Button wird der 1-Wire Bus nach Geräten abgesucht, wählen Sie das gewünschte Gerät in der Liste aus

Name

Legen Sie einen Namen für das Gerät fest

Anschließend finden Sie einen weiteren Analogausgang unter RemoteIO bei Ihren Regelbausteinen

Schnittstelle wählen

Relais 1	AO 1	DO 1
Relais 2	AO 2	DO 2
Interner Merker		DO 3
BUZZER		DO 4

From RemoteIO

Cancel

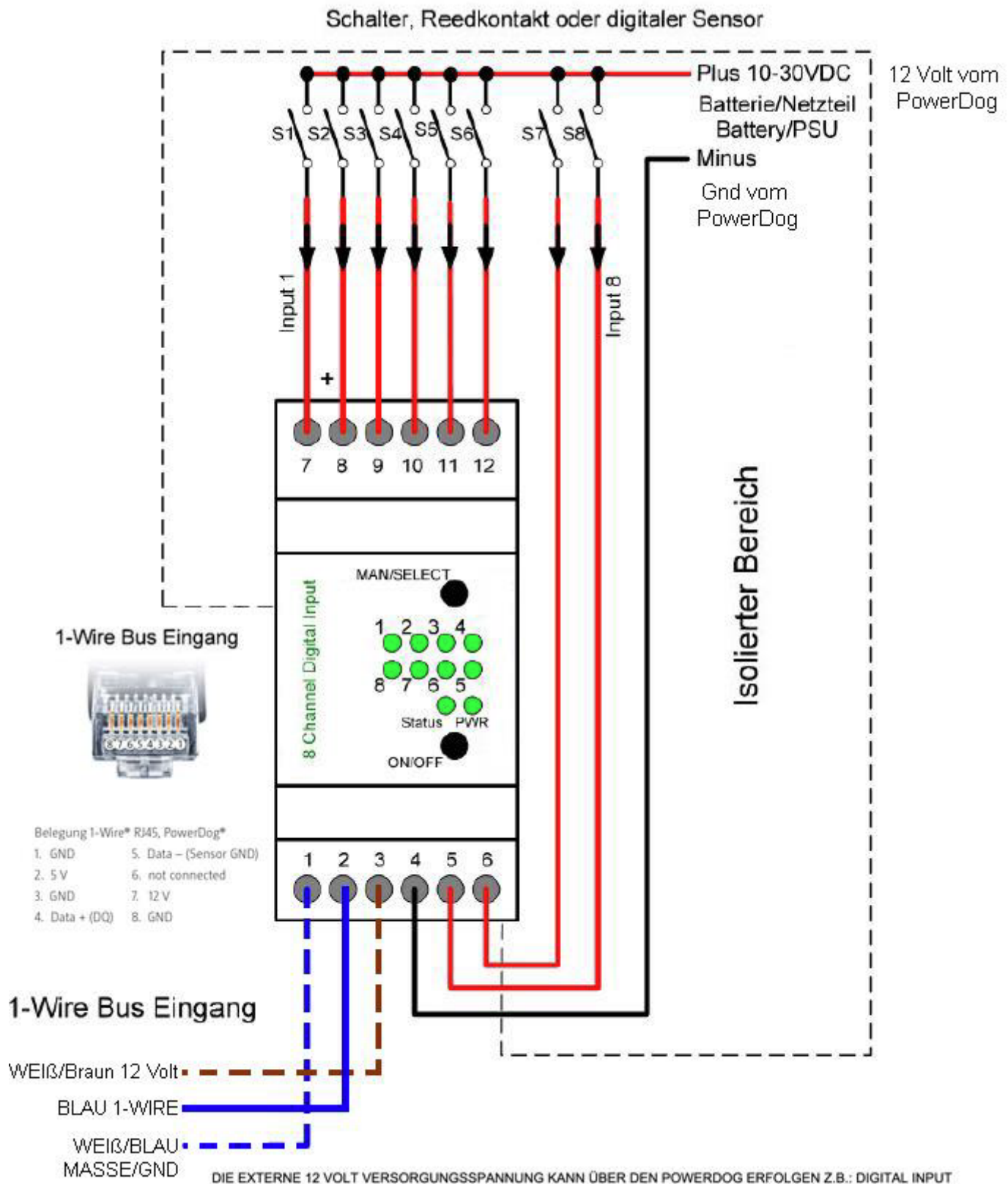
Bestätigen Sie mit 2 mal **OK** und anschließend mit **Speichern**

8 Digitaleingänge

Funktion

Hier können Sie das Zubehör **1-Wire® Digitaleingang 8-fach** Artikelnummer: [400017] im SmartDog einbinden um acht weitere Digitaleingänge verwenden zu können

Verkabelung



1-Wire Verkabelung

Schalten Sie den SmartDog stromlos und verkabeln Sie erst danach das Schaltmodul. Unser 2-fach Schaltmodul muss wie in der Anschlussanleitung angeschlossen werden.

Anlegen des Bausteins

- Gehen Sie in die *Geräteeinstellungen* und dort mit *Weiter* auf Seite 2
- Wählen Sie *Remote IO* aus und legen mit dem *Grünen Plus* ein neues Remote IO an
- Wählen Sie *onewire* und dann *8 Digitaleingänge*

Remote IO Erweiterung

Remote IO

Sensor Wählen

?

Name:

?

Zurück

Ok

Remote IO

Mit klick auf den Button wird der 1-Wire Bus nach Geräten abgesucht, wählen Sie das gewünschte Gerät in der Liste aus

Name

Legen Sie einen Namen für das Gerät fest

Anschließend finden Sie 8 weitere Digitaleingänge unter RemoteIO bei Ihren Regelbausteinen

Schnittstelle wählen

Relais 1	AO 1	DO 1
Relais 2	AO 2	DO 2
Interner Merker		DO 3
BUZZER		DO 4

From RemoteIO

Cancel

Bestätigen Sie mit 2 mal **OK** und anschließend mit **Speichern**

Onewire

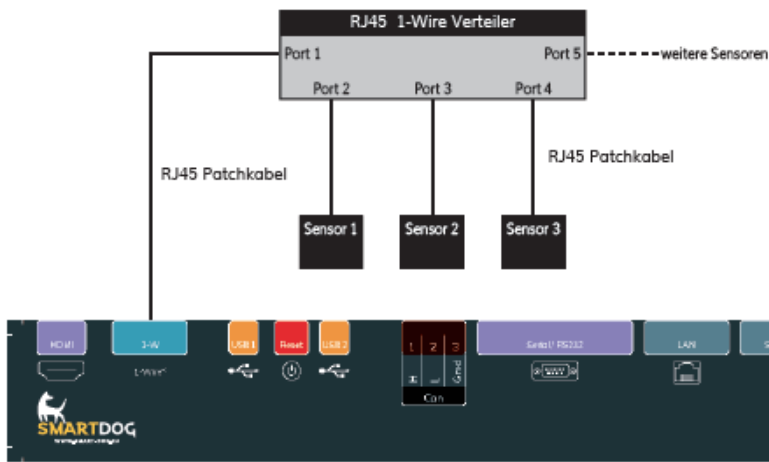
2 Digitaleingänge

Funktion

Hier können Sie das Bauteil **1-Wire® Digitaleingang 2-fach** Artikelnummer: [400501] im SmartDog einbinden

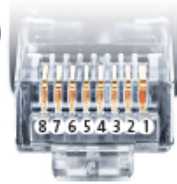
Verkabelung

1-wire-Verkabelung für SmartDog®



Belegung 1-Wire® RJ45, SmartDog®

- | | |
|----------------|------------------------|
| 1. GND | 5. Data – (Sensor GND) |
| 2. 5 V | 6. not connected |
| 3. GND | 7. 12 V |
| 4. Data + (DQ) | 8. GND |



ACHTUNG!

Stecken Sie kein Netzwerkkabel in den RJ45 Anschluß des 1-Wire® und umgekehrt kein 1-Wire®-Kabel in die Netzwerkbuchse des SmartDog®. Das Gerät könnte dadurch zerstört werden!

Nicht benutzte Adern des Patchkabels müssen gegen Kurzschluss isoliert werden!

1-Wire Verkabelung

Schalten Sie den SmartDog stromlos und verkabeln Sie erst danach das Modul. Das Modul muss wie in der Anschlussanleitung angeschlossen werden.

Anlegen des Bausteins

- Gehen Sie in die *Geräteeinstellungen* und dort mit *Weiter* auf Seite 2
- Wählen Sie *Remote IO* aus und legen mit dem *Grünen Plus* ein neues Remote IO an
- Wählen Sie *onewire* und dann *2 Digitaleingänge*

Remote IO Erweiterung

Remote IO

Sensor Wählen

?

Name:

?

Zurück

Ok

Remote IO

Mit klick auf den Button wird der 1-Wire Bus nach Geräten abgesucht, wählen Sie das gewünschte Gerät in der Liste aus

Name

Legen Sie einen Namen für das Gerät fest

Anschließend finden Sie 2 weitere Digitaleingänge unter RemoteIO bei Ihren Regelbausteinen

Schnittstelle wählen

Relais 1	AO 1	DO 1
Relais 2	AO 2	DO 2
Interner Merker		DO 3
BUZZER		DO 4

From RemoteIO

Cancel

Bestätigen Sie mit 2 mal **OK** und anschließend mit **Speichern**

Remote IO 8DO 8DI 8AI 4AO TCP/485

Funktion

Hier können Sie das Zubehör **[400441] Remote IO 8DO 8DI 8AI 4AO TCP/485** im SmartDog einbinden



Verkabelung

Es gibt Varianten mit BUS Anschluss sowie mit LAN Anschluss

Sie können das Gerät mit BUS1 oder BUS2 verbinden, oder es per Netzwerk einbinden

i Bei Einbindung per Netzwerk im SmartDog, müssen Sie uns vor der Bestellung die gewünschte IP Adresse mitteilen.

Anlegen des Bausteins

- Gehen Sie in die *Geräteeinstellungen* und dort mit *Weiter* auf Seite 2
- Wählen Sie *Remote IO* aus und legen mit dem *Grünen Plus* ein neues Remote IO an
- Wählen Sie *Gecon Erweiterung*

Gecon Erweiterungsmodul

Name:

Schnittstelle: Select Interface RS485 Select Interface Ethernet

AI 1:	0-10V	AI 7:	0-10V
AI 2:	0-10V	AI 8:	0-10V
AI 3:	0-10V	AO 1:	0-10V
AI 4:	0-10V	AO 2:	0-10V
AI 5:	0-10V	AO 3:	0-10V
AI 6:	0-10V	AO 4:	0-10V

Back OK

Name

Legen Sie einen Namen für das Gerät fest

Schnittstelle

Wenn Sie das Gerät per BUS angeschlossen haben können Sie durch drücken des Buttons *Select Interface RS485* eine Bussuche starten. Wählen Sie anschließend das Gerät aus.

Wenn Sie das Gerät per Netzwerk einbinden wollen, wenden Sie sich an den [Support](#)

AI/AO

Hier legen Sie für jeden Analogeingang und jeden Analogausgang einen Wert aus

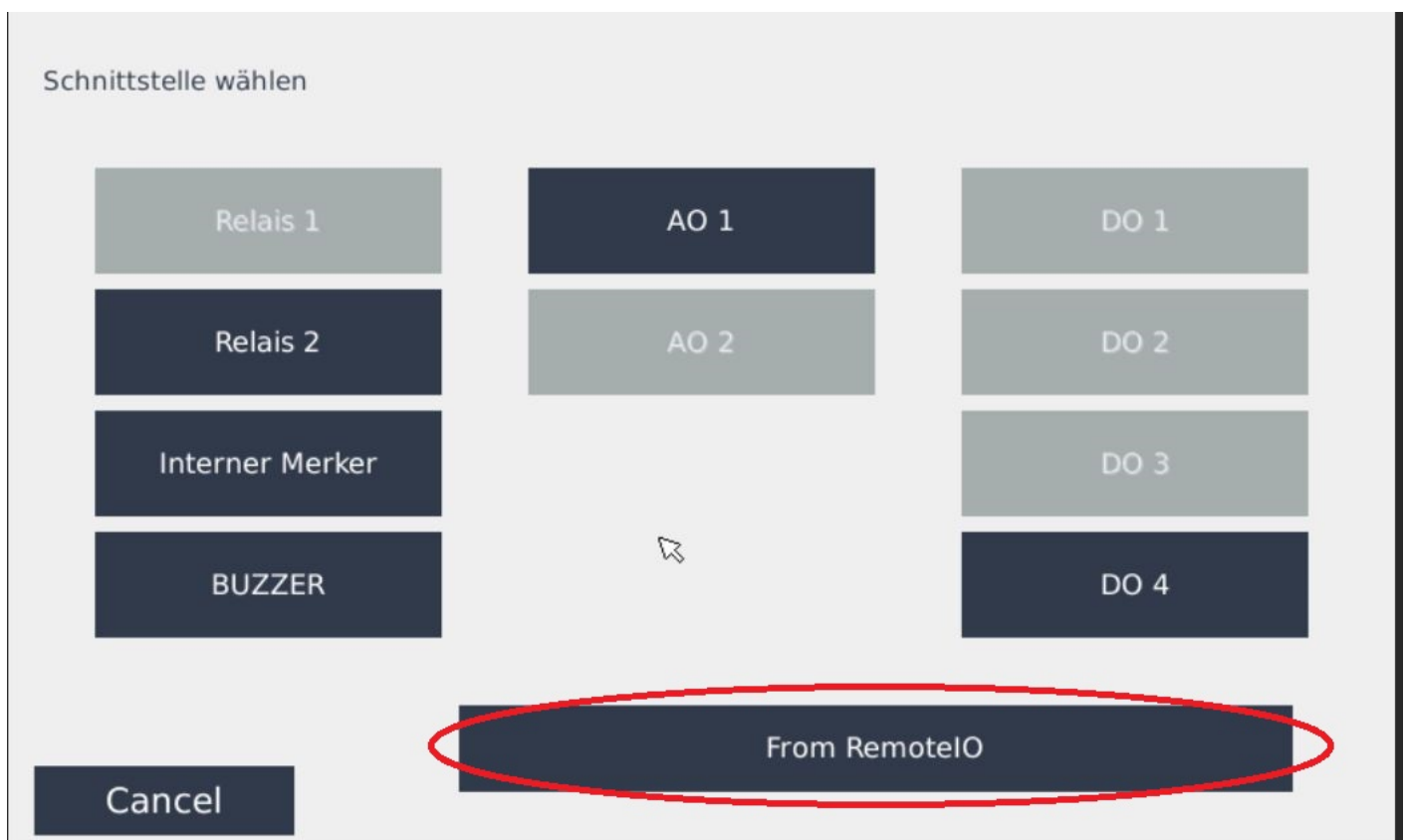
Setze Busadresse

Hier können Sie die Busadresse für das Gerät verändern. Achtung jede Busadresse darf nur einmal pro BUS vergeben werden

Setze IP /Subnetmask

Hier können Sie eine IP Adresse für das Gerät setzen. Bitte hierfür mit dem Support Kontak aufnehmen : support@ecodata-sl.de

Anschließend finden Sie die neuen Ein- und Ausgänge unter RemoteIO bei Ihren Regelbausteinen



Bestätigen Sie mit 2 mal **OK** und anschließend mit **Speichern**

Verkabelungs Beispiel

[Remote IO 8DO 8DI 8AI 4AO TCP_485_.pdf](#)

Wlan Steckdose Wemo

Funktion

Hier können Sie eine Wemo Wlan Steckdose im SmartDog einbinden

Einbinden ins WLAN

Um Ihre Belkin WeMo Insight Funksteckdose in ihren SmartDog einbinden zu können, benötigt Ihr Gerät eine Verbindung mit Ihrem WLAN – Netzwerk.

Über die WeMo Insight Switch, können WLAN-fähige Geräte im Haushalt vernetzt werden, um diese bspw. an- und abzuschalten, zusätzlich können diese Geräte überwacht und Informationen über den Energieverbrauch an ein Smartphone oder Tablet gesendet werden.

Um diese Funktionen mit Ihrem SmartDog nutzen zu können müssen Sie, die nachstehende Anleitung befolgen

Vorgehensweise

1. PC oder Laptop mit Ihrem Router verbinden.
2. Mit dem Handy die WeMo-App herunterladen
3. WeMo Insight Switch zurücksetzen (Resetknopf für 5 sec. drücken und währenddessen den WeMo Insight Switch mit Strom versorgen)
4. WeMo im WLAN des Handys suchen
5. WeMo App öffnen und die WeMo Insight Switch dem WLAN-Netz des Routers zuordnen

Anlegen des Bausteins

- Gehen Sie in die *Geräteeinstellungen* und dort mit *Weiter* auf Seite 2
- Wählen Sie *Remote IO* aus und legen mit dem *Grünen Plus* ein neues Remote IO an
- Wählen Sie *Wlan Steckdose Wemo*

WLAN Steckdose Wemo

Name:

Schnittstelle:

Interface

Zurück

Ok

Interface

Hier können Sie die zuvor im WLAN eingebundene Steckdose anhand Ihrer IP Adresse suchen

Anschließend können Sie einen Namen für das Gerät vergeben

WLAN Steckdose Wemo

Name:

Solar

Schnittstelle:

8_1_WeMoWLANSwitch

IP Adresse:

192.168.3.48

?

IP Konfiguration:

Statisch

?

Zurück

Ok

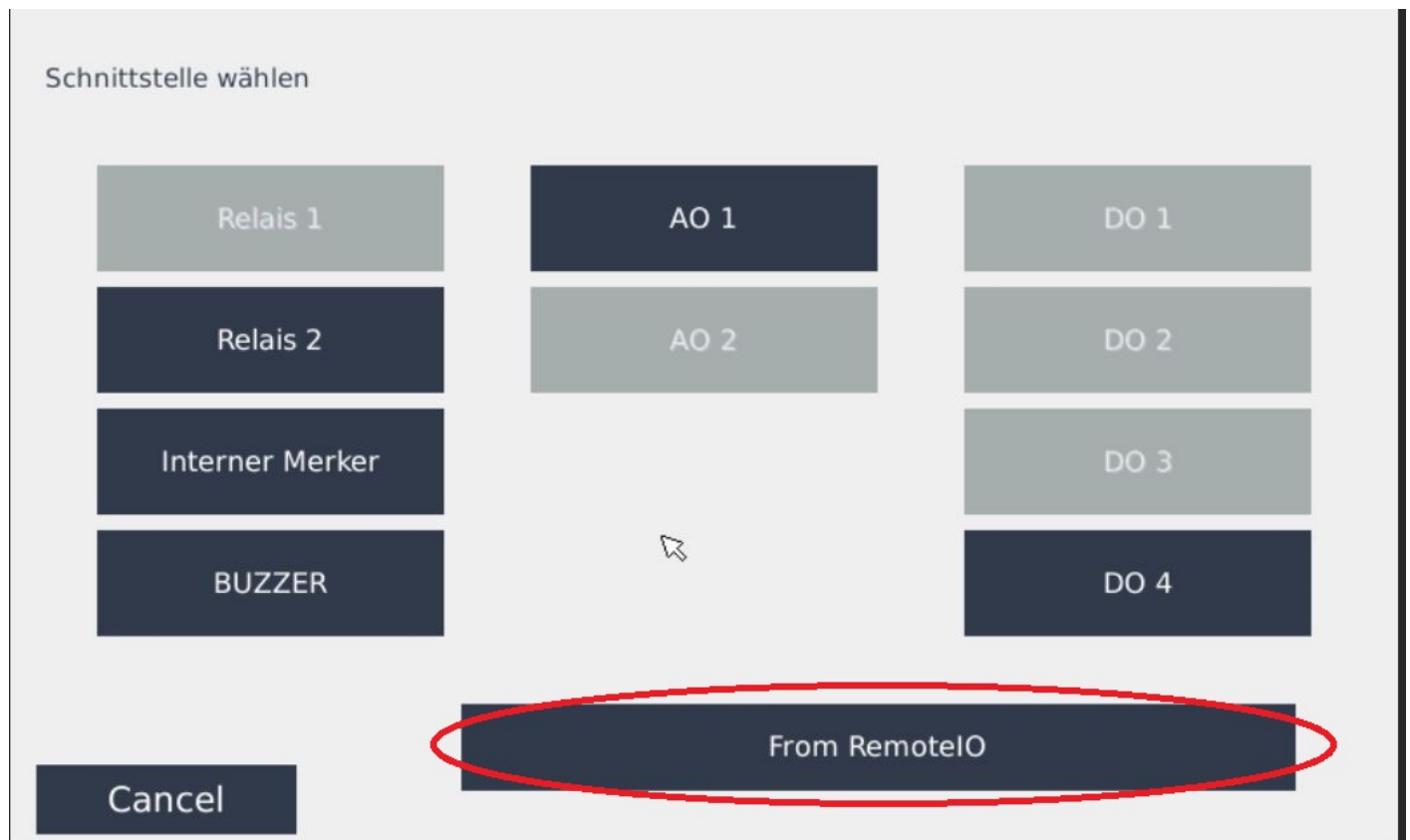
Bestätigen Sie mit 2 mal **OK** und anschließend mit **Speichern**

Nun können Sie Ihre Steckdose unter **Remote IO** in Ihre Regelbausteine integrieren

Schnittstelle wählen

Relais 1	AO 1	DO 1
Relais 2	AO 2	DO 2
Interner Merker		DO 3
BUZZER		DO 4
From RemoteIO		

Cancel



Wlan Steckdose myStrom

Funktion

Hier können Sie eine **myStrom Wlan Steckdose** Artikelnummer: [400131] / [400132] im SmartDog einbinden

Einbinden ins WLAN

Der myStrom WiFi Switch kann nur an den SmartDog angebunden werden, wenn sich beide Geräte im gleichen Netzwerk befinden. Da das Produkt via WLAN angebunden wird, muss dieses Netzwerk via WLAN erreichbar sein.

Fügen Sie die Steckdose wie in der myStrom Anleitung beschrieben zu Ihrem WLAN Netzwerk hinzu. Wenn die Steckdose Ihrem Netzwerk hinzugefügt ist können Sie diese in den SmartDog einbinden.

Anlegen des Bausteins

- Gehen Sie in die *Geräteeinstellungen* und dort mit *Weiter* auf Seite 2
- Wählen Sie *Remote IO* aus und legen mit dem *Grünen Plus* ein neues Remote IO an
- Wählen Sie *Wlan Steckdose myStrom*

WLAN Steckdose myStrom

Name:

Schnittstelle:

Interface

Zurück

Ok

Interface

Mit klick auf Interface wird im Netzwerk nach WLAN Steckdosen gesucht. Wählen Sie anschließend das Gerät aus.

Sie werden gefragt ob eine feste IP Adresse vergeben wurde. Dies empfiehlt sich immer, falls Sie nein klicken wird der Hostname des Gerätes hinterlegt (insofern möglich)

Anschließend können Sie einen Namen für das Gerät vergeben

WLAN Steckdose myStrom

Name:

Schnittstelle: **myStrom-Switch-A5FE28**

Hostname: ?

IP Konfiguration: **Dynamisch** ?

Zurück **Ok**

Bestätigen Sie mit 2 mal **OK** und anschließend mit **Speichern**

Nun können Sie Ihre Steckdose unter **Remote IO** in Ihre Regelbausteine integrieren

Schnittstelle wählen

Relais 1	AO 1	DO 1
Relais 2	AO 2	DO 2
Interner Merker		DO 3
BUZZER		DO 4

From RemoteIO

Cancel

Zähler der Steckdose

Funksteckdose

Woodward Schutz- und Steuerrelais

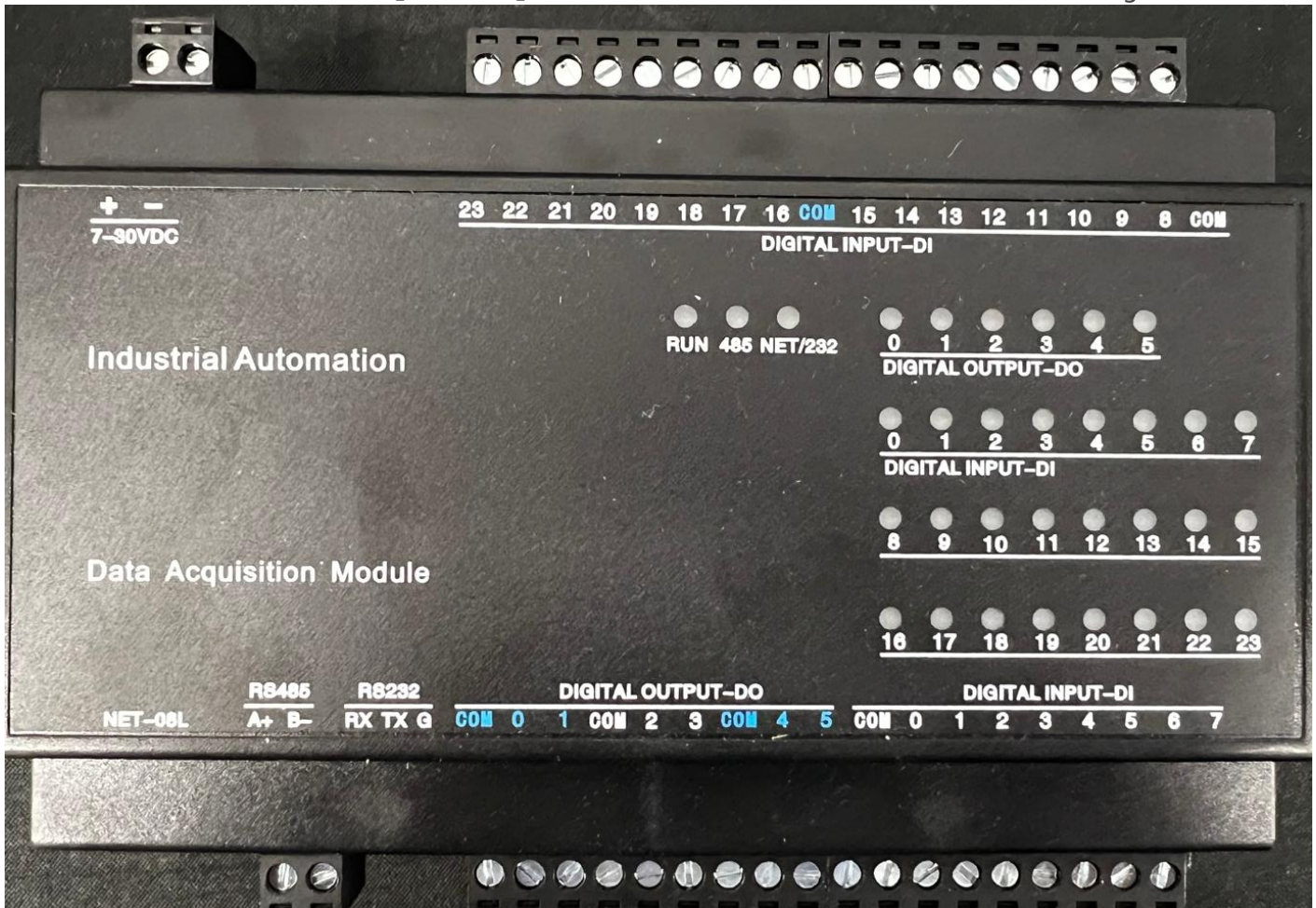
Funktion

Hier kann das Woodward eingebunden werden

Remote IO 6 Relais 24DI TCP

Funktion

Hier können Sie das Zubehör **[400443] Remote IO 6 Relais 24DI TCP** im SmartDog einbinden



Verkabelung

i Diese Erweiterung kann nur per Netzwerk im SmartDog eingebunden werden. Bitte kontaktieren Sie vor der Bestellung den **Support** damit die benötigte IP-Adresse ins Gerät programmiert werden kann

Anlegen des Bausteins

- Gehen Sie in die *Geräteeinstellungen* und dort mit *Weiter* auf Seite 2
- Wählen Sie *Remote IO* aus und legen mit dem *Grünen Plus* ein neues Remote IO an
- Wählen Sie *Gecon Erweiterung 508*

Gecon 508 Erweiterungsmodul

Name:

Suchen

Scan Bus IP

IP Adresse

Netzwerkmaske

Back

OK

Name

Legen Sie einen Namen für das Gerät fest

Suchen

Wenn Sie auf Scan Bus IP klicken, können Sie IP Adresse eingeben die am Erweiterungsmodul eingestellt ist (Bitte bei der Bestellung die gewünschte IP Adresse angeben)

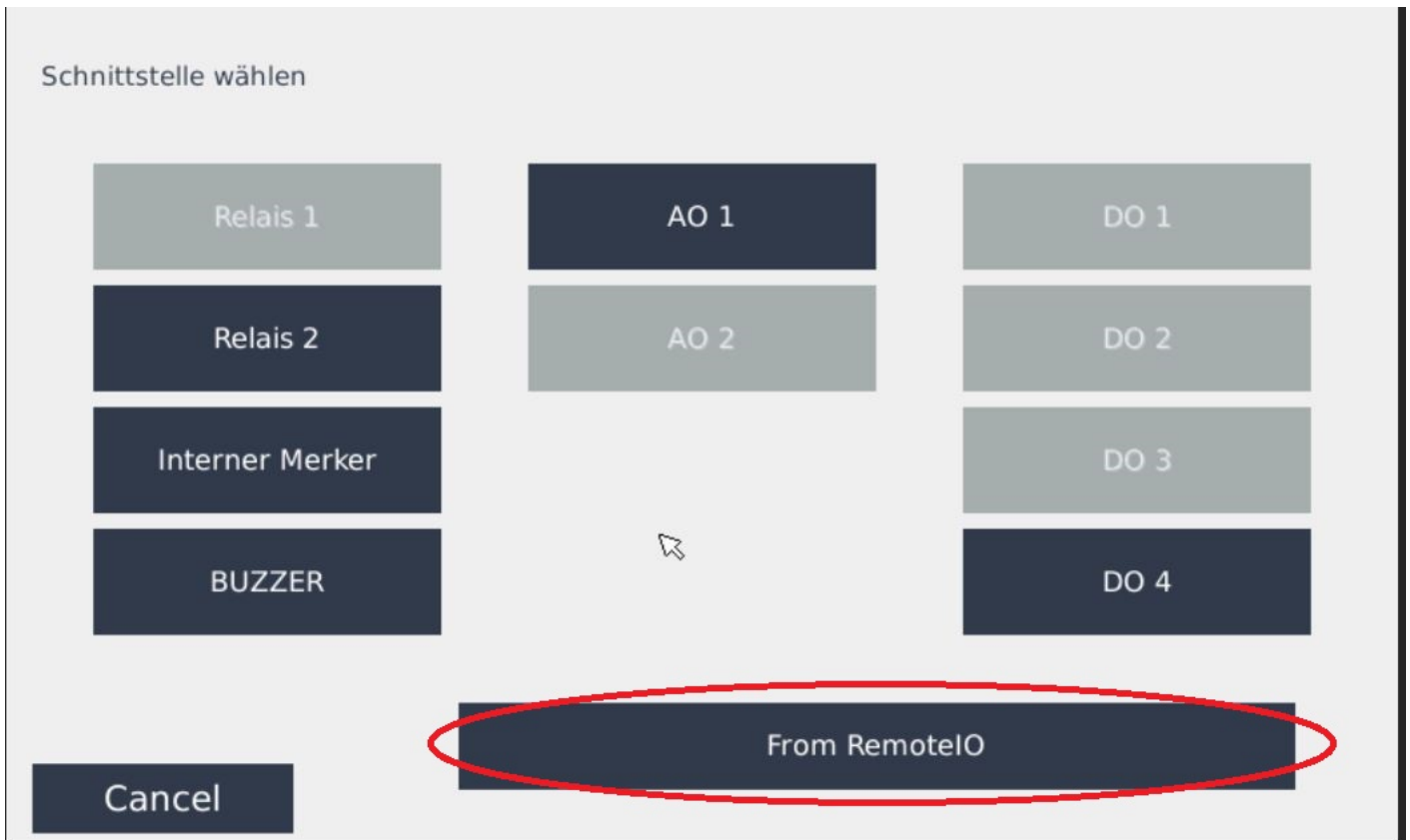
IP Adresse

Hier können Sie die IP Adresse manuell eingeben (wird automatisch eingetragen wenn Sie die Suche verwenden)

Netzwerkmaske

Hier können Sie die Netzwerkmaske manuell eingeben (wird automatisch eingetragen wenn Sie die Suche verwenden)

Anschließend finden Sie die neuen Ein- und Ausgänge unter RemoteIO bei Ihren Regelbausteinen



Bestätigen Sie mit 2 mal *OK* und anschließend mit *Speichern*

Verkabelungs Beispiel

[Remote IO 6 Relais 24DI TCP.pdf](#)