

Rika Einstrahlsensor Modbus Protokoll

Funktion

- Hier können Sie das Zubehör **Rika Einstrahlsensor** Artikelnummer: [340017] im SmartDog einbinden

Besonderheiten

- Wenn möglich sollte der Sensor an Bus1 oder Bus2 angeschlossen werden.
- Sind diese Busse belegt, kann der Sensor mit unserem Zubehör [RS232 auf RS458 Adapter](#) auch auf dem RS232 Bus angeschlossen werden

Achtung! Pro EZA-Anlage kann nur ein Einstrahlsensor verwendet werden. An den Modulfeldern muss die korrekte Neigung und Ausrichtung eingestellt werden, nur so kann für jedes Feld die theoretisch verfügbare Leistung korrekt berechnet werden. Zudem muss der Standort hinterlegt werden.

Der Standort wird benötigt, da in der Umrechnung von Einstrahlung auf Leistung der Sonnenstand benötigt wird (Dieser ist ortsabhängig). Sollten Sie aus Privatsphäregründen Ihren Standort nicht hinterlegen wollen, dann soll hier zumindest ein grober Wert eingestellt werden. Je genauer der Standort, umso genauer die Berechnung für den Sonnenstand und somit die theoretisch verfügbare Leistung. Sollten Sie keinen Standort angeben, wird hier der Standort München angenommen.


Der Einstrahlsensor hat immer die Adresse 82. Weitere Geräte am gleichen Bus dürfen nicht die Adresse 82 haben sondern müssen eine andere Bus Adresse haben

Anlegen des Bausteins

- Gehen Sie in die *Geräteeinstellungen*
- Wählen Sie *Sensoren* aus und legen mit dem *Grünen Plus* einen neuen Sensor an

- Wählen Sie *Einstrahlungssensor* und anschließend *Rika Einstrahlsensor Modbus Protokoll*

RS485 Einstrahlsensor

Name:	<input type="text"/>	?
Type:	<div>Einstrahl.</div>	?
Schnittstelle:	<div>Scan Bus</div>	?
Sichtbarkeit:	<div> wird nicht angeze</div>	?
<div>Zurück</div>		<div>Ok</div>

Name

- Legen Sie einen Namen für den Baustein fest

Type

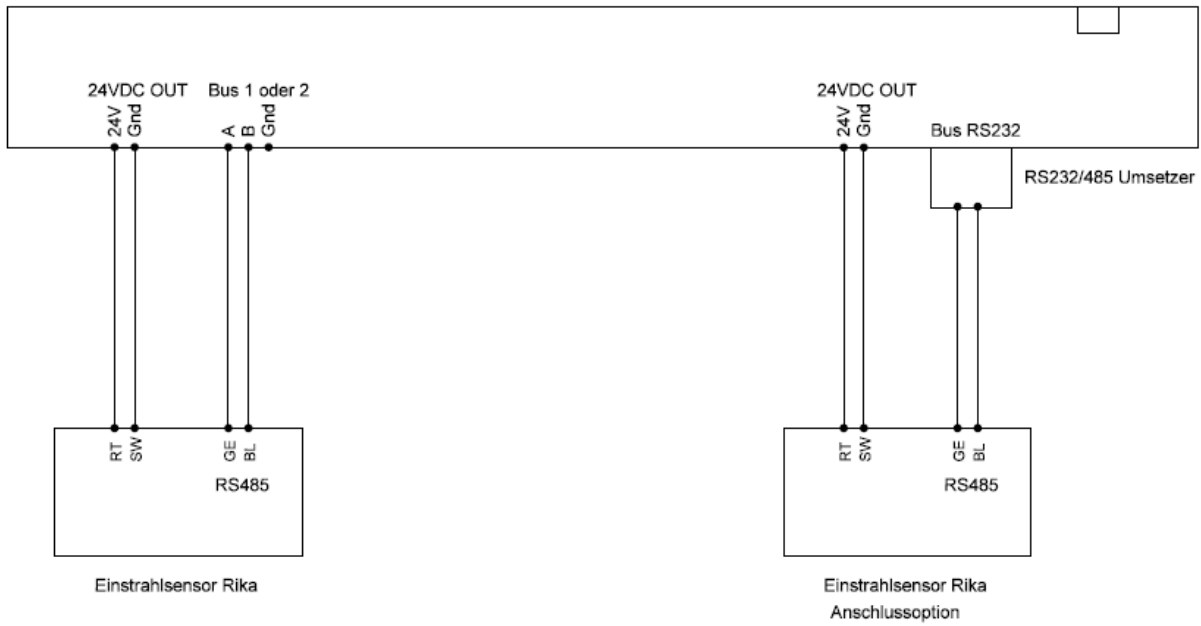
- Hier können Sie die Type bestätigen, dann wird automatisch der Name *Globale Einstrahlung* vergeben

Schnittstelle

- Hier können Sie den Bus nach angeschlossenen Einstrahlsensoren durchsuchen

Anschlusschema

SmartDog



Revision #6

Created 16 February 2024 11:45:26 by Philipp Kreutzer

Updated 22 April 2025 06:38:59 by Manuel Pichlmeier